G009ii

Electric Cylinder Slide 電缸滑台



GOOYii

INDEX

電缸-滑台型/推桿型/滑塊型



安裝注意事項

產品保固注意事項&故障排除政策

注意事

項

注意事項

此產品屬於高精密度產品,在規格書內容或其他方面有許多使用上注意事項,為了能正確的使用 產品,使用前請先熟悉各項注意事項。

注意事項

安全注意事項

拆封前,請先檢查外觀是否有損傷、螺絲鬆脫、組件鬆脫; 如有結構、外觀相關疑慮,請拍照存證,E-mail,至原業務負責單位。

到貨時,請確認規格和內容物是否與訂單內容相符, 周邊零件有無短缺。

GOOYII 22512271

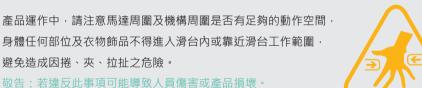
如有任何問題,請聯絡原業務負責單位。

放置及使用前,請先確保周遭有足夠的作業空間,避免造成因墜落、滾落之危險。

→ 敬告:若違反此事項可能導致人員傷害或產品損壞。

安裝與轉運時請注意電氣安全規範,請勿使用於爆炸性環境、 引火性環境、腐蝕性環境、容易沾水的潮濕環境以及易燃物附近使用 , 否則有火災、感電、受傷之危險。

→ 敬告:若違反此事項可能導致人員重大傷害或產品損壞。



→ 敬告:若違反此事項可能導致人員傷害或產品損壞。

產品保養時先請斷電,避免造成因感電之危險。

→ 注意:若違反此事項可能會對人體造成重大傷害及物品的損壞。

若產品使用於Z軸垂直方向時,請用安全裝置進行預防 (因上板負荷過載自然滑動下降或斷電時)。

→ 注意:若違反此事項,可能導致人員傷害或產品損壞。



注意



安裝注意事項

發生異常現象時(如異常聲音、有異常振動),請立即停止機械運轉。

→ 若違反此事項可能導致人員傷害或產品損壞。

請勿強行任意拉扯或彎曲電線並依照接線圖正確接線。

→ 若違反此事項可能導致人員傷害或產品損壞。

鎖固螺絲時,請依螺絲規格使用扭力扳手鎖固。

→ 若違反此事項可能造成鬆動等疑慮。

請勿將機械設定超出最高速度,造成機械不安定 (避免極端的設定變更、參數調整)。

→ 若違反此事項可能導致人員傷害或產品損壞。

當故障或損壞時,請勿繼續使用。

→ 若違反此事項可能導致人員傷害或產品損壞。

確實牢固電器設備的配線與連接、確認參數等設定。

→ 若違反此事項可能會發生火災、觸電等異常現象,導致人員傷害或產品損壞的危險。

當有異物如:粉塵、金屬粉進入螺桿或滑軌時,會導致壽命降低與異常磨損。

→ 若有此疑慮·請在此場合加入防塵措施。

若將本產品當成機械加工的基準,可能會對壽命、性能、精度產生影響。

→ 若有此使用場合,請安裝到剛性足夠的基底上。

本產品是依據目錄所示之方向作設計與規劃,若其他使用方向,請洽詢GOOYII。

→ 若使用在水平方向以外的場合,會降低壽命與提高故障機率。

安裝本公司產品前,請仔細確認安裝面無雜物,並用酒精擦拭、確認,以免影響安裝精度。

→ 若違反此事項可能導致產品安裝後精度達不到目錄規範。

請勿對產品施加不當外力及敲撞,以免造成損傷 影響精度、保固。

→ 若違反此事項可能導致產品損害或精度達不到目錄規範



注意事

項

注意

安裝注意事項

安裝注意事項

請勿在使用時關閉極限行程感測器信號,以致極限行程感測器無動作。 在轉動馬達後方旋鈕時,請勿將移動行程做超行程使用。

→ 若違反此事項可能導致人員傷害或產品損壞。

於產品上板/下板安裝周邊機構時,請將滑台保持水平放置並固定。 (確保平台安裝面的平面度在 0.01mm 內, 滑台安裝面的傾斜角在1°以下, 以避免滑台變形造成精度不佳。)

→ 若違反此事項可能導致產品損害或精度達不到目錄規範。

電動滑台任何部位,不得自行拆解,以免失去精度和保固; 如需維修, 洽銷售人員。

→ 若違反此事項可能導致產品損害或精度達不到目錄規範。

螺絲孔位如有不符或需另增加螺絲孔位,請聯絡銷售人員協助處理, 切勿自行加工,以避免因污染影響精度及保固。

→ 若違反此事項可能導致產品損害或精度達不到目錄規範。

產品及所屬之零、配件,並非為防水或防塵之設計, 請勿直接使用在有油霧、灰塵、潮濕環境。

→ 若違反此事項可能導致產品損害或精度達不到目錄規範。

安裝步驟:

- 1.確保安裝表面沒有任何毛邊、灰塵、和安裝表面上的凹痕。
- 2.請將產品放置到安裝面上。
- 3.依安裝孔位調整位置(對正螺絲孔)。
- 4.建議使用標準規範上的螺絲規格鎖固。
- 5.使用扭力扳手鎖固螺絲。

產品使用環境注意事項:

搬運溫度	-10°C ~ 70°C°C
搬運濕度	90%RH以下(非結露)
設置溫度	0°C ~ 40°C
設置濕度	20% ~ 80%RH以下(非結露)
環境氣體	室內(不含腐蝕性氣體,易燃性氣體、油氣及粉塵)

產品保固注意事項&故障排除政策

產口 品保 固注意事項

- → 產品保固期間,若為合乎規定使用下而故障 本公司將免費維修該產品。
- → 自產品運達指定場所時起算,產品保固一年。
- → 若有下列事由,恕本公司不列入保固:



- 1.不符產品使用的環境和方法而產生故障。
- 2.未經授權而擅自改造或修理所造成故障。
- 3.因天然災害、不當使用造成之損害。
- 4.客戶購買後因搬運、移動時摔落、撞擊等而造成異常、損傷。
- 5.因連接其他機器而造成故障、損害。
- 6.違反說明書上的指示方式及注意事項,而造成故障、損傷。

故 障 排 除

- → 馬達、機構若遭外力撞撃,請檢查螺桿順暢度是否會影響滑台工作。
- → 請勿隨意調整左右極限位置、原點位置,避免發生撞機,影響保固。
- → 極限開關之纜線、插座需注意牢固,防止鬆脫。
- → 不得隨意鬆開聯軸器以及傳動結構,以免影響精度與保固。
- → 機台作動中,任何異常噪音、異常振動,請先斷電,再進行檢查。
- → 滑台使用問題Q&As請查詢GOOYII網站。

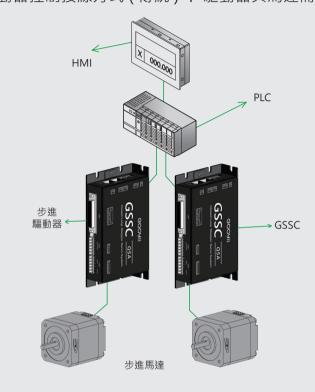


接線方式說明

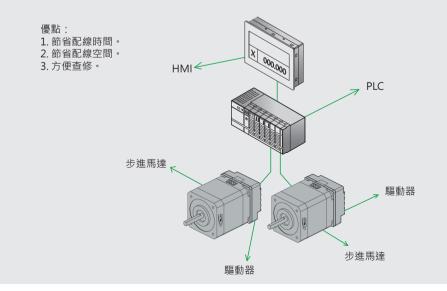
接線方式說明

GOOYII提供的馬達與驅動器套組有二種方式:獨立式與一體式。

【獨立式】驅動器控制接線方式(傳統):驅動器與馬達需以連接線連接。



【 一體式 】 驅動器控制接線方式(優化) : 驅動器與磁性編碼器內建板直接固定在馬達後方 · 並以接頭型式連接至外部 PLC or IPC 。



馬達與驅動器套組選型表

代碼	驅動器名稱	外觀	軸數	電源電壓			控制方式
I G H/my	呵ლ 主力 有存 7二 7円	ノい住元	∓山 女 X	电冰电空	脈波	1/0	通訊
OD	GSTO-D	A STATE OF THE STA	1	DC24V	•		-
CD	GSSC-QSD (直線滑台適用)	Spr di	16	DC24V	•	•	
CG	GSSC-QSG (電動夾爪適用)	CS.	16	DC24V		•	RS485 Modbus RTU
CA	GSSC-QSA (驅動控制一體適用)	100	16	DC24V	•	•	
СВ	驅動一體式 (驅動器已安裝在三相 步進馬達後方並加保護後蓋)		16	DC24V			RS485 Modbus RTU
DM	GDCK-KM (DC 伺服驅動器)		16	DC48V	•	•	RS485 Modbus RTU
AE	GACK-KE (AC伺服驅動器)		32	AC220V	•	•	RS485 Modbus RTU

代碼			控制模式		點位	編碼器	器回授	光學尺回授	頁碼
\ \ 1\m	同豐宝刀 有奇 1□ 1円	位置	速度	扭力	和肛	光學編碼器	磁性編碼器	九字八四技	只响
OD	GSTO-D	•	-	-	-	-	-	-	P. 170
CD	GSSC-QSD (直線滑台適用)	•	•	•	_	•	•	-	P. 178
CG	GSSC-QSG (電動夾爪適用)	•	ı	•	_	•	•	ı	P. 182
CA	GSSC-QSA (驅動控制一體適用)	•	•	•	32	•	•	-	P. 186
СВ	驅動一體式 (驅動器已安裝在二相 步進馬達後方並加保護後蓋)	•	•	-	-	-	•	-	P. 195
DM	GDCK-KM (DC 伺服驅動器)	•	•	•	128	•	-	•	P. 208
AE	GACK-KE (AC伺服驅動器)	•	•	•	16	•	-	-	P. 213

GOOECA 型號說明

ECA series

GOOECA 36 - 50 - P 2 -OD D 本體寬度(mm) 行程(mm) 螺桿導程(mm) 馬達 + 驅動器 馬達安裝方向 D Sub接頭 (加購) 電纜線

20	20/30/40/50/60 70/80/90/100		
36	70/80/90/100		2 / 4 / 6
40	20/30/40/50/60 70/80/90/100		2/4/6
40	70/80/90/100	P 導	
50	25/50/75/100	程	2/5
60	25/50/75/100/125	-	
75	25/50/75/100/125 150/175/200		2/5/10

【套網	且代碼 】
OD:	二相步進馬達+驅動器GSTO-D (配套)
NX:	二相步進馬達, 無驅動器 *3
CD:	二相步進馬達+磁性編碼器, 閉迴驅動器, 搭配 GSSC-QSD (配套)
CB:	二相步進馬達+驅動一體式(閉迴)
GX:	二相步進馬達+磁性編碼器,無驅動器 *4
DM:	DC伺服馬達+DC伺服驅動器(配套); 僅GOOECA60、GOOECA75機構搭配
AE:	AC伺服馬達+AC伺服驅動器(配套); 僅GOOECA60、GOOECA75機構搭配
XX:	無馬達, 無驅動器 *5

D: 馬達直聯 X: 不附 2: 2m單邊電纜 R: 馬達右折 (伺服馬達時) 4: 4m單邊電纜 L: 馬達左折

6: 6m單邊電纜 X: 不附

註:滑台端使用

◎型號說明以GOOECA36為例

馬達驅動器套組表

				雷頂	電源 控制方式			控制模式		編碼器回授		小倒口			
代碼	驅動器名稱	外觀	軸數	電壓	脈波	I/O	通訊	位置	速度	扭力	點位	光學 編碼器	磁性 編碼器	光學尺 回授	頁碼
OD	GSTO-D	and the same of th	1	DC24V	•	-	-	•	-	-	-	-	-	-	P.170
CD	GSSC-QSD (直線滑台適用)	GSC	16	DC24V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	-	•	•	-	P.178
СВ	驅動一體式 (驅動器已安裝在二相步 進馬達後方並加保護後蓋)		16	DC24V	_	-	RS485 Modbus RTU	•	•	_	_	_	•	-	P.195
DM	GDCK-KM (DC 伺服驅動器)	Set I	16	DC48V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	128	•	-	•	P.208
AE	GACK-KE (AC 伺服驅動器)		32	AC220V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	16	•	-	-	P.213

GOOECA 規格表

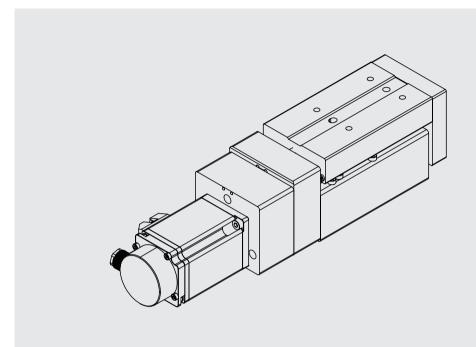


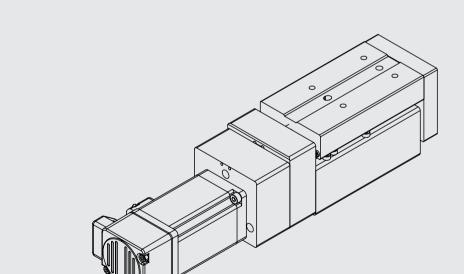
步進馬

		型號	GOOECAS	36	G	OOECA40	GOOE	ECA50	
7/1/		本體寬度 (mm)	36			40	50		
機械規格		行程 (mm)		20~100 (每10mm)			25~100 (每25mm)	
規		傳動方式		滾珠螺	桿Ø6		滾珠蜆	県桿Ø8	
格		導程 (mm)	2	4	1	6	2	5	
		軌道型式線性滾珠導引							
		滑台材質			本	體鋁合金 / 陽極			
		出線方向				N:一般出線			
精度規格	Ē	最高速度 (mm/s)	30	60 90		90	30	75	
及 規	反	復定位精度 (mm)			± 0.005 *1				
格	最大推力 (N)		132	9	3	77	175	88	
		水平荷重 (Kgf)	8	7		6	8	6	
		垂直荷重 (Kgf)	4	3	}	2	4	2	
雷	開迴路 閉迴路	驅動器[P.170]	GSTO-D [□20 \ F	P.120]	GSTC)-D [□28 · P.122]	GSTO-D [135 \ P.124]	
電氣規格	閉迴路	驅動器[P.178]	GSSC [GST-QSD20N	1R-24CP]	GSSC [G	ST-QSD28MR-24CP]	GSSC [GST-QSD35MR-24CP]		
格	接頭	滑台側接頭			15Pin ⁻	公端連接器D-SUB			
	頭	傳輸線側接頭			15Pin	公端連接器D-SUB			

- *1 反折系列的精度為±0.01mm。
- * 2 若需煞車型式·請參考 P.164 並洽業務選型。
- *3 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.198 二相步進開迴組合建議方案選購。
- *4 馬達+磁性編碼器套組代碼GX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.160 二相步進閉廻組合建議方案選購。
- *5 馬達·驅動器套組代碼XX (無馬達, 無驅動器) 時, 請參考 P.199 二相或五相步進開迴組合建議方案選購。 *6 需求光學編碼器之閉迴系統, 請參考 P.198 二相步進閉迴組合建議方案選購。
- * 7 若需求HRS接頭·請參考 P.169 選購轉換線·若為閉迴路使用HRS轉換線·請洽詢業務。

GOOECA 產品示意圖





◎線圖為GOOECA系列 - AC 伺服馬達

◎線圖為GOOECA系列 - DC 伺服馬達

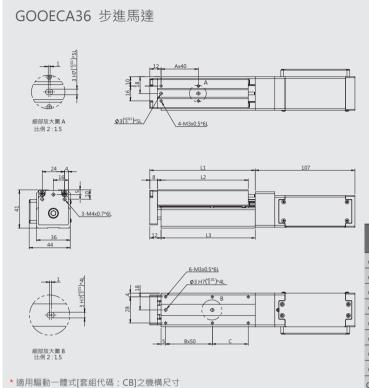
GOOECA 規格表

步進/伺服馬達	

על	·延/何服馬筳 型號	GOOECA60		GOOECA75					
桦	本體寬度 (mm)	60 25~150 (每25mm)		75 25~200 (每25mm)					
幾械規格	行程 (mm) 傳動方式	25~130 (母2311111)		23~200 (母2311111)					
見	導程 (mm)	2	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	10					
台	軌道型式	2	線性滾珠循環式	10					
	滑台材質		本體鋁合金 / 陽極						
ŧ	出線方向		N:一般出線						
步進清度現各	最高速度 (mm/s)	30	75	150					
清	反復定位精度 (mm)		± 0.005 *1						
是	最大推力 (N)	567	224	112					
各	水平荷重 (Kgf)	8	6	4					
	垂直荷重 (Kgf)	4	2	1					
步	開 迴 驅動器[P.170] 路		GSTO-D [□42 \ P.124]						
電氣	閉 迴 驅動器[P.178] 路		GSSC [GST-QSD42MR-24CP]						
	接滑台側接頭頭魚輪線側接頭		12Pin公端連接器HRS						
	傳輸線側接頭		12Pin母端連接器HRS						
DC伺服精度規格	滑台材質		本體鋁合金/陽極						
	出線方向		N:一般出線						
	最高速度 (mm/s) *2	50	125	250					
清	反復定位精度 (mm)		± 0.005 *1						
芰	最大推力 (N) *2	848	339	169					
克 各	水平荷重 (Kgf)	8	6	4					
н	垂直荷重 (Kgf)	4	2	1					
\geq	DC 伺服馬達 [P.202]		50W:GDCSM-D0BMD5						
DC同服電氣規格	DC 伺服驅動器[P.208]	(GDCK-KM [GSV-DK0BMR-48DI	P]					
電氣	滑台側接頭	製造商: TE Connectivity 動力約	泉:172159-1+170366-1(公端) 糸	扁碼線: 172161-1+170365-1(公端)					
格格	傳輸線側接頭	製造商: KST 動力線: E1510-RED(歐規端子) 製造商:JST 編碼線:I	PHDR-12VS+SPHD-001T-P0.5(母端)					
_	滑台材質		本體鋁合金/陽極						
5	出線方向		N:一般出線						
AC司服債	最高速度 (mm/s) *2	50	125	250					
清	反復定位精度 (mm)		± 0.005 *1						
1.	最大推力 (N) *2	853	341	170					
兄 各	水平荷重 (Kgf)	8	6	4					
	垂直荷重 (Kgf)	4	2	1					
AC	AC 伺服馬達 [P.212]		100W : GACSM-A01LC4						
司服	AC 伺服驅動器[P.213]		GACK-KE01MB-21CP						
AC伺服電氣規格	滑台側接頭	製造商: Tyco electronics	動力線:172167-1(公端)	編碼線:172171-1(公端)					
規格	傳輸線側接頭	製造商: Tyco electronics	動力線:172159-1(母端)	編碼線:172163-1(母端)					

- *1 反折系列的精度為±0.01mm。
 *2 上表最高速度、最高推力分別使用GOOYII DC與AC對應之伺服馬達·轉速3000 rpm測得。若為無配置馬達時,上述最高速度與最高推力則不適用。
 *3 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.198 二相步進開廻組合建議方案選購。
 *4 馬達+磁性編碼器套組代碼GX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.160 二相步進閉廻組合建議方案選購。
 *5 馬達+驅動器套組代碼XX (無馬達,無驅動器) 時,請參考 P.199 二相或五相步進開廻組合建議方案選購。
 *6 若需求煞車型式,請參考 P.164 並洽業務協助選型。
 *7 需求光學編碼器之閉迴系統,請參考 P.162 二相步進閉迴組合建議方案選購。
 *8 若需求HRS接頭,請參考 P.169 選購轉換線,若為閉迴路使用HRS轉換線,請洽詢業務。

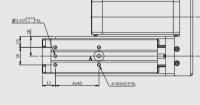
GOOECA 尺寸圖

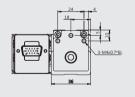


規格	А	В	С	L1	L2	L3
GOOECA36-20	1	1	28.5	103	87.5	91
GOOECA36-30	1	1	38.5	113	97.5	101
GOOECA36-40	1	1	48.5	123	107.5	111
GOOECA36-50	1	1	58.5	133	117.5	121
GOOECA36-60	2	2	18.5	143	127.5	131
GOOECA36-70	2	2	28.5	153	137.5	141
GOOECA36-80	2	2	38.5	163	147.5	151
GOOECA36-90	2	2	48.5	173	157.5	161
GOOECA36-100	2	2	58.5	183	167.5	171

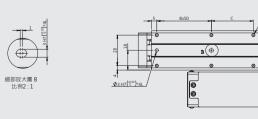
GOOECA36 步進馬達右折

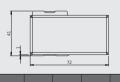






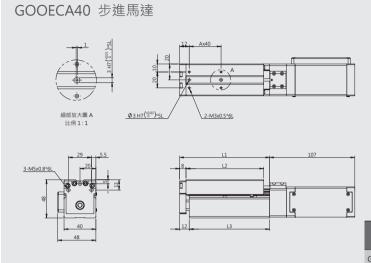






	規格	А	В	С	L1	L2	L3
ì	GOOECA36-20	1	1	28.5	103	87.5	91
	GOOECA36-30	1	1	38.5	113	97.5	101
	GOOECA36-40	1	1	48.5	123	107.5	111
	GOOECA36-50	1	1	58.5	133	117.5	121
	GOOECA36-60	2	2	18.5	143	127.5	131
ļ	GOOECA36-70	2	2	28.5	153	137.5	141
	GOOECA36-80	2	2	38.5	163	147.5	151
	GOOECA36-90	2	2	48.5	173	157.5	161
	GOOECA36-100	2	2	58.5	183	167.5	171

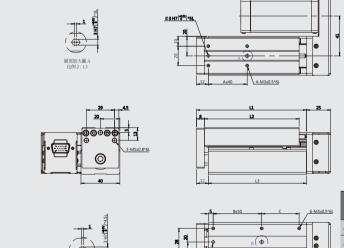
GOOECA 尺寸圖

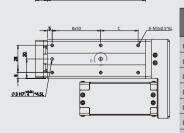


= "` = 	770111	
	GOOECA40-20	
6-M3x0.5*6L	GOOECA40-30	
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	GOOECA40-40	
	GOOECA40-50	
	GOOECA40-60	
	GOOECA40-70	
細部放大圖 Bs Bx50 C	GOOECA40-80	
比例1:1	GOOECA40-90	
*適用驅動一體式[套組代碼:CB]之機構尺寸	GOOECA40-100	

規格	А	В	С	L1	L2	L3
GOOECA40-20	1	1	28.5	103	87.5	91
GOOECA40-30	1	1	38.5	113	97.5	101
GOOECA40-40	1	1	48.5	123	107.5	111
GOOECA40-50	1	1	58.5	133	117.5	121
GOOECA40-60	2	2	18.5	143	127.5	131
GOOECA40-70	2	2	28.5	153	137.5	141
GOOECA40-80	2	2	38.5	163	147.5	151
GOOECA40-90	2	2	48.5	173	157.5	161
GOOECA40-100	2	2	58.5	183	167.5	171

GOOECA40 步進馬達右折

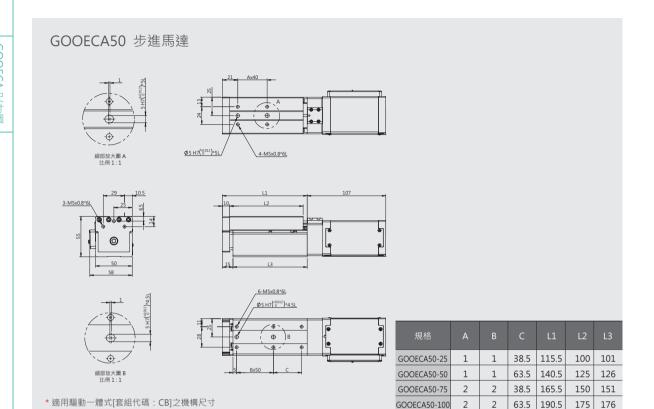




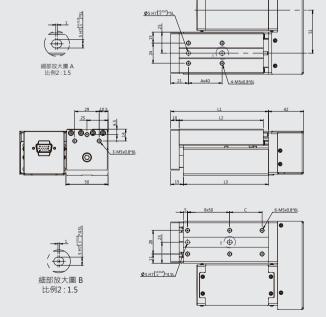
88	
1-1	
81	

/5t1ロ	_ A			LI	LZ	L
GOOECA40-20	1	1	28.5	103	87.5	9:
GOOECA40-30	1	1	38.5	113	97.5	10
GOOECA40-40	1	1	48.5	123	107.5	11
GOOECA40-50	1	1	58.5	133	117.5	12
GOOECA40-60	2	2	18.5	143	127.5	13
GOOECA40-70	2	2	28.5	153	137.5	14
GOOECA40-80	2	2	38.5	163	147.5	15
GOOECA40-90	2	2	48.5	173	157.5	16
GOOFC 440-100	2	2	58.5	183	167.5	17

GOOECA 尺寸圖



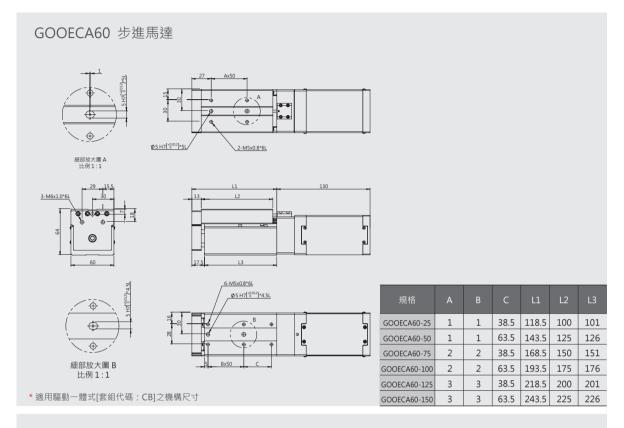


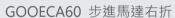


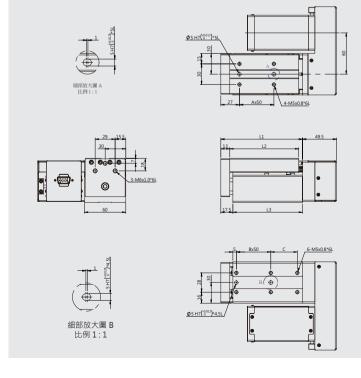
SS		
12	105	

規格	Α	В	С	L1	L2	L3
GOOECA50-25	1	1	38.5	115.5	100	101
GOOECA50-50	1	1	63.5	140.5	125	126
GOOECA50-75	2	2	38.5	165.5	150	151
GOOECA50-100	2	2	63.5	190.5	175	176

GOOECA 尺寸圖



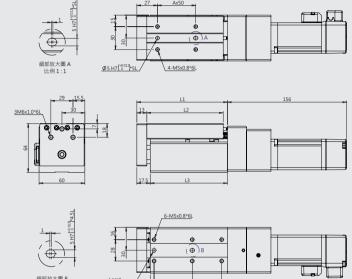






規格	А	В	С	L1	L2	L3
GOOECA60-25	1	1	38.5	118.5	100	101
GOOECA60-50	1	1	63.5	143.5	125	126
GOOECA60-75	2	2	38.5	168.5	150	151
GOOECA60-100	2	2	63.5	193.5	175	176
GOOECA60-125	3	3	38.5	218.5	200	201
GOOECA60-150	3	3	63.5	243.5	225	226

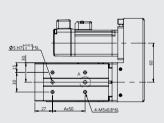
GOOECA60 DC伺服馬達

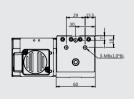


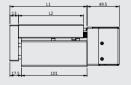
規格	А	В	С	L1	L2	L3
GOOECA60-25	1	1	38.5	118.5	100	101
GOOECA60-50	1	1	63.5	143.5	125	126
GOOECA60-75	2	2	38.5	168.5	150	151
GOOECA60-100	2	2	63.5	193.5	175	176
GOOECA60-125	3	3	38.5	218.5	200	201
GOOECA60-150	3	3	63.5	243.5	225	226

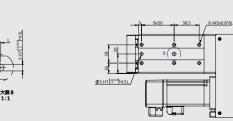
GOOECA60 DC伺服馬達右折









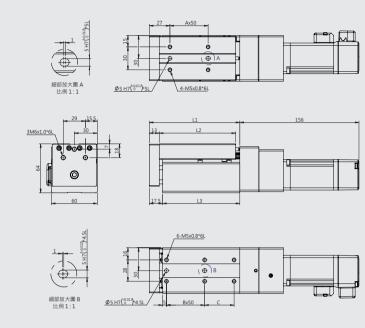




規格	Α	В	С	L1	L2	L3
GOOECA60-25	1	1	38.5	118.5	100	101
GOOECA60-50	1	1	63.5	143.5	125	126
GOOECA60-75	2	2	38.5	168.5	150	151
GOOECA60-100	2	2	63.5	193.5	175	176
GOOECA60-125	3	3	38.5	218.5	200	201
GOOECA60-150	3	3	63.5	243.5	225	226

GOOECA 尺寸圖

GOOECA60 AC伺服馬達

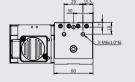


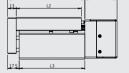
規格	А	В	С	L1	L2	L3
GOOECA60-25	1	1	38.5	118.5	100	101
GOOECA60-50	1	1	63.5	143.5	125	126
GOOECA60-75	2	2	38.5	168.5	150	151
GOOECA60-100	2	2	63.5	193.5	175	176
GOOECA60-125	3	3	38.5	218.5	200	201
GOOECA60-150	3	3	63.5	243.5	225	226

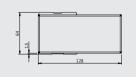
GOOECA60 AC伺服馬達右折



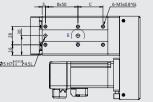






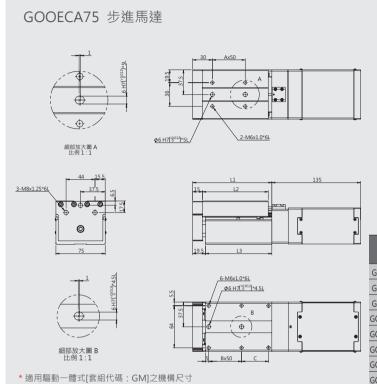




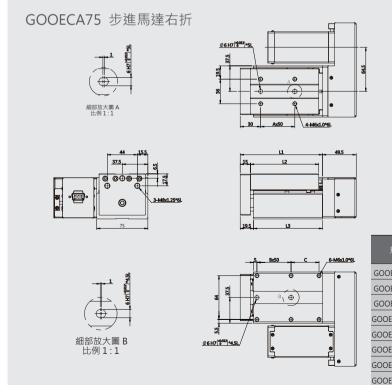


規格	А	В	С	L1	L2	L3
GOOECA60-25	1	1	38.5	118.5	100	101
GOOECA60-50	1	1	63.5	143.5	125	126
GOOECA60-75	2	2	38.5	168.5	150	151
GOOECA60-100	2	2	63.5	193.5	175	176
GOOECA60-125	3	3	38.5	218.5	200	201
GOOFCA60-150	3	3	63.5	243 5	225	226

GOOECA 尺寸圖

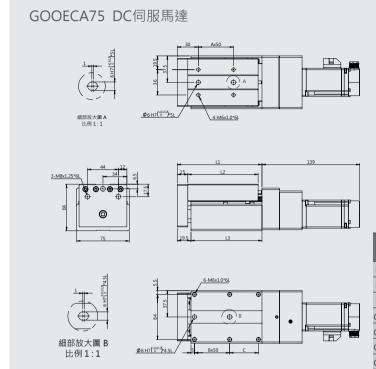


規格	Α	В	С	L1	L2	L3
GOOECA75-25	1	1	41	120.5	100	101
GOOECA75-50	1	1	66	145.5	125	126
GOOECA75-75	2	2	41	170.5	150	151
GOOECA75-100	2	2	66	195.5	175	176
GOOECA75-125	3	3	41	220.5	200	201
GOOECA75-150	3	3	66	245.5	225	226
GOOECA75-175	4	4	41	270.5	250	251
GOOECA75-200	4	4	66	295.5	275	276

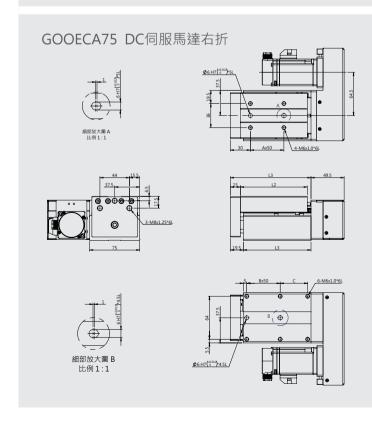


11						
- 1		138		_]		
規格	А	В	С	L1	L2	L3
DECA75-25	1	1	41	120.5	100	101
DECA75-50	1	1	66	145.5	125	126
DECA75-75	2	2	41	170.5	150	151
ECA75-100	2	2	66	195.5	175	176
ECA75-125	3	3	41	220.5	200	201
ECA75-150	3	3	66	245.5	225	226
ECA75-175	4	4	41	270.5	250	251
ECA75-200	4	4	66	295.5	275	276

GOOECA 尺寸圖



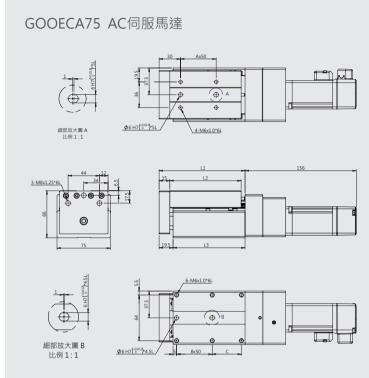
規格	А	В	С	L1	L2	L3
GOOECA75-25	1	1	41	120.5	100	101
GOOECA75-50	1	1	66	145.5	125	126
GOOECA75-75	2	2	41	170.5	150	151
GOOECA75-100	2	2	66	195.5	175	176
GOOECA75-125	3	3	41	220.5	200	201
GOOECA75-150	3	3	66	245.5	225	226
GOOECA75-175	4	4	41	270.5	250	251
GOOECA75-200	4	4	66	295.5	275	276





101
126
151
176
201
226
251
276
12 15 17 20 22 25

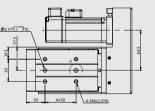
GOOECA 尺寸圖

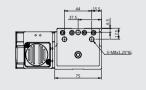


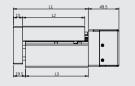
規格	Α	В	С	L1	L2	L3
GOOECA75-25	1	1	41	120.5	100	101
GOOECA75-50	1	1	66	145.5	125	126
GOOECA75-75	2	2	41	170.5	150	151
GOOECA75-100	2	2	66	195.5	175	176
GOOECA75-125	3	3	41	220.5	200	201
GOOECA75-150	3	3	66	245.5	225	226
GOOECA75-175	4	4	41	270.5	250	251
GOOECA75-200	4	4	66	295.5	275	276



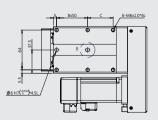












96	_		
· T_		138	_
+0 +4			

規格	А	В	С	L1	L2	L3
GOOECA75-25	1	1	41	120.5	100	101
GOOECA75-50	1	1	66	145.5	125	126
GOOECA75-75	2	2	41	170.5	150	151
GOOECA75-100	2	2	66	195.5	175	176
GOOECA75-125	3	3	41	220.5	200	201
GOOECA75-150	3	3	66	245.5	225	226
GOOECA75-175	4	4	41	270.5	250	251
GOOECA75-200	4	4	66	295.5	275	276

GOOECB 型號說明

OECB Series

GOOECB 32 - 50 - P 1 -OD D 馬達 + 驅動器 馬達安裝方向 D Sub接頭 (加購) 電纜線 本體寬度(mm) 行程(mm) 螺桿導程(mm)

32	30 / 50		1
36	30 / 50	P	2
50	30 / 50	導	4
58	30 / 50	程	6
48	50 / 75		2/5/8
80	50 / 75		2/5/8

【 套紅	引代碼 】
OD	二相步進馬達+驅動器GSTO-D(配套)
NX	二相步進馬達, 無驅動器 *2
CD	二相步進馬達+磁性編碼器, 閉迴驅動器, 搭配GSSC-QSD(配套)
СВ	二相步進馬達+驅動一體式(閉迴)
GX	二相步進馬達+磁性編碼器, 無驅動器 *3

D: 馬達直聯

2: 2m單邊電纜 4: 4m單邊電纜 6: 6m單邊電纜 X: 不附 註: 滑台端使用

◎型號說明以GOOECB32為例

馬達驅動器套組表

					加棚 ++ 数 電源				控制方式	控	制模	試		編碼器回授		小鼠口	
代碼	驅動器名稱	外觀	軸數	電壓	脈波	I/C	通訊	位置	速度	扭力	點位	光學 編碼器	磁性 編碼器	光學尺 回授	頁碼		
OD	GSTO-D	5	1	DC24V	•	-	-	•	_	-	_	ı	-	-	P.170		
CD	GSSC-QSD (直線滑台適用)	GEE	16	DC24V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	-	•	•	-	P.178		
СВ	驅動一體式 (驅動器已安裝 在二相步進馬達後方並加 保護後蓋)		16	DC24V	_	-	RS485 Modbus RTU	•	•	_	_	_	•	-	P.195		



GOOECB 規格表

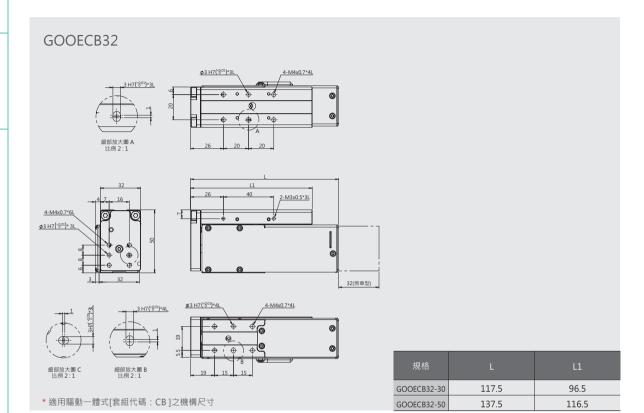
		型號	GOOECB32	GOOECB36	GOOECB50	GOOECB58			
1717		本體寬度 (mm)	32	36	50	58			
機械		行程 (mm)		30	50				
機械規格		傳動方式		滾珠螺	農桿Ø6				
格		導程 (mm)	1	2	4	6			
		軌道型式		交叉滾	柱導軌				
		滑台材質		本體鋁合	金/陽極				
		出線方向		N : -	般出線				
精		最高速度 (mm/s)	15	30	60	90			
精度規格	Б	豆復定位精度 (mm)	± 0.005						
格		最大推力 (N)	178	89	44	29			
		水平荷重 (kgf)	12	6	3	2			
		垂直荷重 (kgf)	3	1.5	0.75	0.5			
電	開迴路	驅動器[P.170]	GSTO-D [□28 \ P.122]						
電氣規格	閉迴路	驅動器[P.178]	GSSC [GST-QSD28MR-24CP]						
10	接頭	滑台側接頭		15Pin公端翅	接器D-SUB				
	頭	傳輸線側接頭		15Pin公端翅	接器D-SUB				

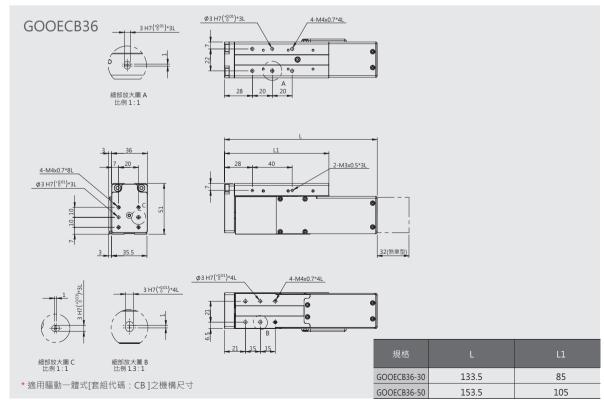
	型號	GOOECB48			GOOECB80			
	本體寬度 (mm)	48			80			
機	行程 (mm)		50	75				
械	傳動方式		滾珠螺	県桿Ø8				
機械規格	導程 (mm)	2	Ţ	5	8			
111	軌道型式		交叉滾	柱導軌				
	滑台材質		本體鋁合	金/陽極				
	出線方向		N : -	般出線				
精度規格	最高速度 (mm/s)	30	7	5	120			
規	反復定位精度 (mm)		± 0.	005	5			
格	最大推力 (N)	116	4	6	22			
	水平荷重 (kgf)	8	3	3	1.5			
	垂直荷重 (kgf)	2	0.	.8	0.4			
雷	開 迴 驅動器[P.170] 路	GSTO-D [□42 \ P.126]						
電氣規格	閉 迴 驅動器[P.178] 路	GSSC [GST-QSD42MR-24CP]						
格	接 滑台側接頭 傳輸線側接頭		15Pin公端翅	接器D-SUB				
	頭傳輸線側接頭		15Pin公端連接器D-SUB					

- *1 若需煞車型式·請參考 P.164 並洽業務選型。
- * 2 馬達·集動器套組代碼NX (GMT二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.198 二相步進開廻組合建議方案選購。 * 3 馬達·磁性編碼器套組代碼GX (GMT二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.160 二相步進閉廻組合建議方案選購。
- * 4 需求光學編碼器之閉迴系統, 請參考 P.162 二相步進閉迴組合建議方案選購。
- * 5 若需求HRS接頭·請參考 P.169 選購轉換線·若為閉迴路使用HRS轉換線·請洽詢業務。

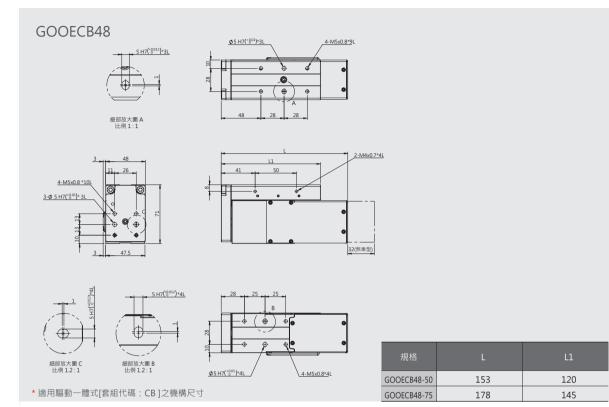
GOOECB 尺寸圖

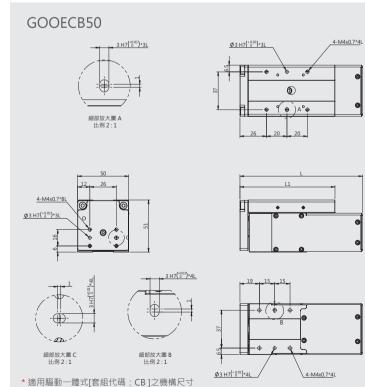
GOOECB 尺寸圖





GOOECB 尺寸圖





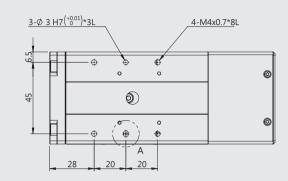
_	規格		L1
	GOOECB50-30	120	93
	GOOECB50-50	140	113

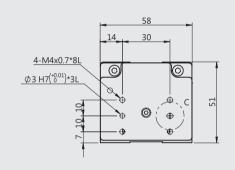
GOOECB 尺寸圖

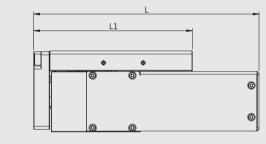
GOOECB58

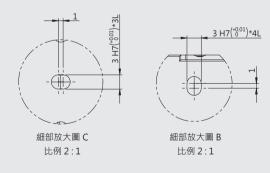
GOOECB 尺寸圖

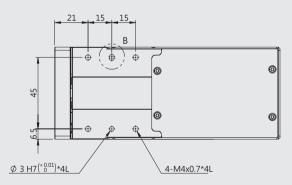
3 H7(*0.01)*3L 細部放大圖 A 比例 2:1











対	適用驅動一	體式[套組代碼	:	CB]之機構尺寸

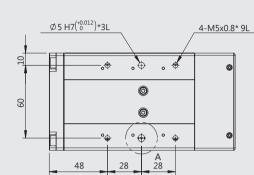
規格	L	L1
GOOECB58-3	0 142	100
GOOECB58-5	0 162	120
	•	•

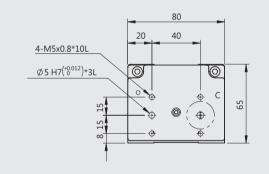
GOOECB 尺寸圖

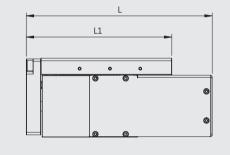
GOOECB80

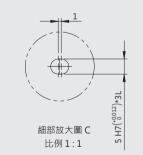


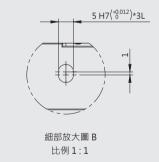
細部放大圖 A 比例1:1











⊢	28 25 25	
	В	
1	→ (→) ♦	
09	©	
10	+ p +	
Ø 5 H7(+0.01	²)*3L	4-M5x0.8*4L

規格 GOOECB80-50 GOOECB80-75		L1
GOOECB80-50	160.5	120
GOOECB80-75	185.5	145

* 適用適驅動一體式[套組代碼: CB]之機構尺寸

GOOECC 型號說明

GOOECC Series

GOOECC 65 - 50 - P 2 本體寬度(mm) 行程(mm) 螺桿導稿	- OD (mm) 馬達 + 驅動器	D - 馬達安裝方向	D X D Sub接頭 (加購) 電纜線
65 30/50 P 1/2 75 30/50 導 4/6 95 50/75 程 2/5/8	【 套組代碼 】 OD 二相步進馬達+驅動器GSTO-D (配套) NX 二相步進馬達,無驅動器 *2 CD 二相步進馬達+磁性編碼器, 閉迴驅動器, 搭配GSSC-QSD(配套) CB 二相步進馬達+驅動一體式(閉迴) GX 二相步進馬達+磁性編碼器, 無驅動器 *3	D: 馬達直聯	2: 2m單邊電纜 4: 4m單邊電纜 6: 6m單邊電纜 X: 不附 註: 滑台端使用

馬達驅動器套組表

◎型號說明以GOOECC65為例

				電源			控制方式	控	制模	式		編碼器	器回授	V/ 651 🗆	
代碼	驅動器名稱	外觀	軸數	電壓	脈波	I/O	通訊	位置	速度	扭力	點位	光學 編碼器	磁性 編碼器	光學尺 回授	頁碼
OD	GSTO-D	and the same of th	1	DC24V	•	-	-	•	_	_	-	-	_	_	P.170
CD	GSSC-QSD (直線滑台適用)	C.S.C.	16	DC24V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	-	•	•	-	P.178
СВ	驅動一體式 (驅動器已安裝 在二相步進馬達後方並加 保護後蓋)		16	DC24V	_	-	RS485 Modbus RTU	•	•	_	-	_	•	-	P.195



GOOECC 規格表

		型號	GOO	ECC65	GOOE	ECC75						
		本體寬度 (mm)	6	55	7	5						
機		行程 (mm)		30	· 50							
機械規格		傳動方式		滾珠蝮	累桿Ø6							
格		導程 (mm)	1	2	4	6						
		軌道型式		交叉滾	柱導軌							
		滑台材質	本體鋁合金/陽極									
		出線方向		N : -	般出線							
精		最高速度 (mm/s)	15	30	60	90						
精度規格	5	豆復定位精度 (mm)		± 0.	.005							
格		最大推力 (N)	178	89	44	29						
		水平荷重 (kgf)	12	6	3	2						
		垂直荷重 (kgf)	3	1.5	0.75	0.5						
	開迴路	驅動器[P.170]		GSTO-D [□	128 × P.122]							
電氣規格	閉迴路	驅動器[P.178]		GSSC [GST-QSD28MR-24CP]								
伦	接	滑台側接頭		15Pin公端翅	接器D-SUB							
	接頭	傳輸線側接頭		15Pin公端翅	接器D-SUB							

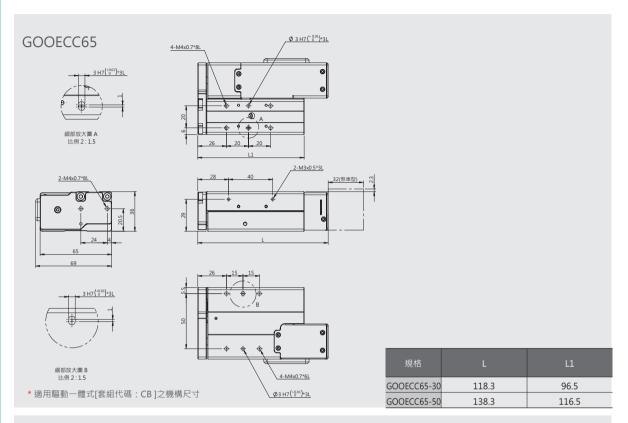
	_								
		型 號		GOOECC95					
		本體寬度 (mm)		95					
機		行程 (mm)		50 × 75					
機械規格		傳動方式							
格		導程 (mm)	2	5	8				
		軌道型式		交叉滾柱導軌					
		滑台材質		本體鋁合金/陽極					
		出線方向		N:一般出線					
精		最高速度 (mm/s)	30	75	120				
度担	J	反復定位精度 (mm)	± 0.005						
精度規格		最大推力 (N)	116	46	29				
		水平荷重 (kgf)	8	3	2				
		垂直荷重 (kgf)	2	0.8	0.5				
雷	開迴路	驅動器[P.170]							
電氣規格	閉迴路	驅動器[P.178]	GSSC [GST-QSD42MR-24CP]						
俗	接頭	滑台側接頭							
	頭	傳輸線側接頭		15Pin公端連接器D-SUB					

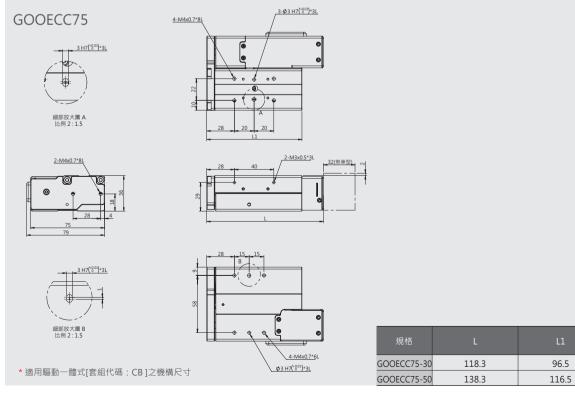
- * 1 若需煞車型式·請參考 P.164 並洽業務選型。
- *2 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.198 二相步進開迴組合建議方案選購。
- *3 馬達+磁性編碼器套組代碼GX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.160 二相步進閉迴組合建議方案選購。
- * 4 需求光學編碼器之閉迴系統, 請參考 P.162 二相步進閉迴組合建議方案選購。
- * 5 若需求HRS接頭·請參考 P.169 選購轉換線·若為閉迴路使用HRS轉換線·請洽詢業務。

28

GOOECC 尺寸圖

GOOECC 尺寸圖

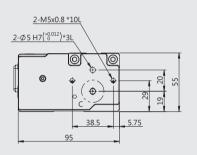


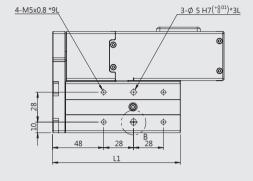


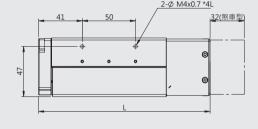
GOOECC 尺寸圖

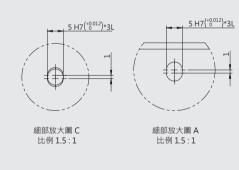
GOOECC95

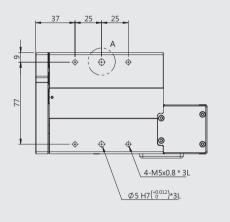












規格		L1
GOOECC95-50	161	120
GOOECC95-75	186	145

* 適用驅動一體式[套組代碼: CB]之機構尺寸

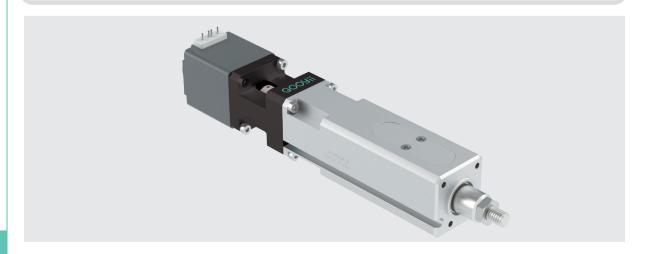
GOOECD 型號說明

GOOECD Series

GOOECD 20 - 50 - P 2 - 本體寬度(mm) 行程(mm) 螺桿導程(mm)		OD 馬達 + 驅動器	D - 馬達安裝方向	D Connector•7	X (加購) 電纜線*7
		用代碼 】	D: 馬達直聯	Connector 7	(JUNE) LEWING /
20 15/25/50/75 P 1/2/4 28 25/50/75/100 程 1/2/4	OD	二相步進馬達+驅動器GSTO-D (配套) 二相步進馬達,無驅動器 •2	R: 馬達右折 L: 馬達左折		
	CD	二相步進馬達+磁性編碼器, 閉迴驅動器, 搭配 GSSC-QSD (配套)			
	СВ	二相步進馬達+驅動一體式(閉迴) [僅GOOECD28型]			
	GX	二相步進馬達+磁性編碼器, 無驅動器 *3			
	XX	無馬達, 無驅動器 *4			

馬達驅動器套組表

				, 電源 ——			控制方式	方式 控制模式		式		編碼器回授		V/ 5% -	
代碼	驅動器名稱	外觀	軸數	電壓	脈波	I/C	通訊	位置	速度	扭力	點位	光學 編碼器	磁性 編碼器	光學尺 回授	頁碼
OD	GSTO-D	and the same of th	1	DC24V	•	_	-	•	_	_	-	-	_	-	P.170
CD	GSSC-QSD (直線滑台適用)	Sec.	16	DC24V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	-	•	•	-	P.178
СВ	驅動一體式 (驅動器已安裝 在二相步進馬達後方並加 保護後蓋)		16	DC24V	_	_	RS485 Modbus RTU	•	•	_	_	_	•	-	P.195

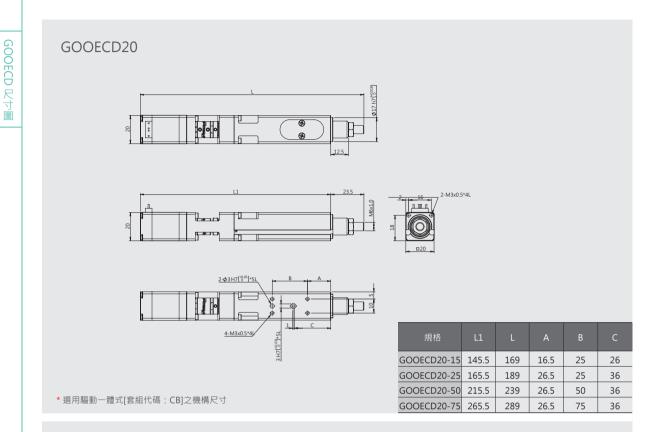


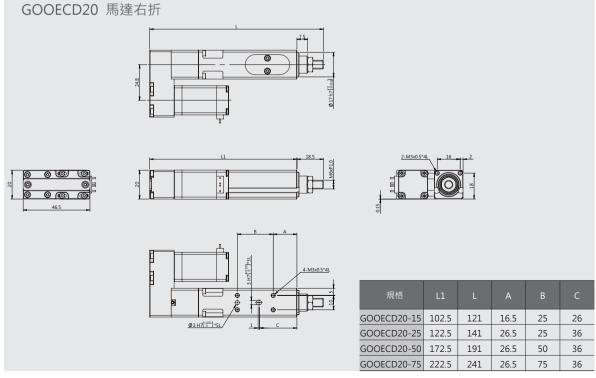
GOOECD 規格表

		型 號		GOOECD20					
		± 3//0							
		本體寬度 (mm)		20					
		行程 (mm)							
機		傳動方式							
機械規格		導程 (mm)	1	2	4				
格		軌道型式		自潤滑套導引					
		滑台材質	本體鋁合金 / 陽極						
		出線方向		N:一般出線					
精		最高速度 (mm/s)	15	30	60				
精度規格	反復定位精度 (mm)		± 0.005						
格		最大推力 (N)	127	63	32				
	開迴路	驅動器 [P.170]		GSTO-D [□20 \ P.120]					
電氣規格	閉迴路	驅動器 [P.178]	GSSC [GST-QSD20MR-24CP]						
格	接頭	滑台側接頭		15Pin公端連接器D-SUB					
	頭	傳輸線側接頭		15Pin公端連接器D-SUB					

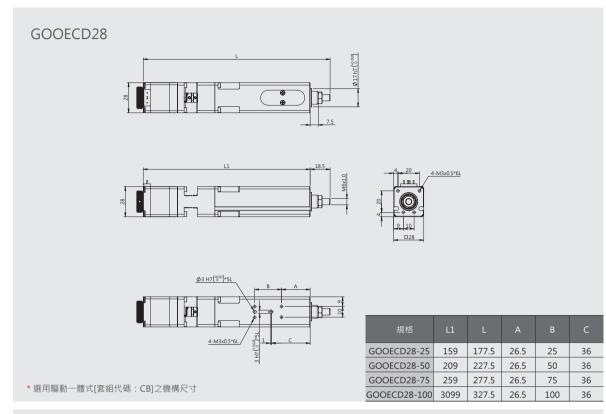
	型 號		GOOECD28							
	本體寬度 (mm)		28							
	行程 (mm)		25 / 50 / 75 / 100							
機	傳動方式		滾珠螺桿Ø6							
機械規格	導程 (mm)	1	2	4						
格	軌道型式		自潤滑套導引							
	滑台材質		本體鋁合金 / 陽極							
	出線方向		N:一般出線							
精	最高速度 (mm/s)	15	30	60						
精度規格	反復定位精度 (mm)	± 0.005								
格	最大推力 (N)	254	127	63						
-	開 迴 驅動器 [P.170] 路									
電氣規格	閉 迴 驅動器 [P.178] 路									
格	接 滑台側接頭頭 傳輸線側接頭									
	頭傳輸線側接頭									

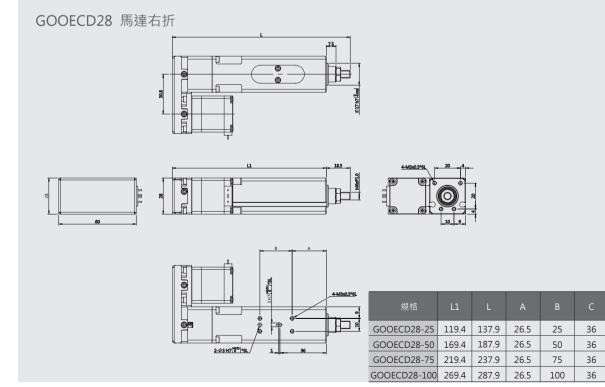
- *1 若需煞車型式·請參考 P.164 並洽業務選型。
- *2 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.198 二相步進開迴組合建議方案選購。
- *3 馬達+磁性編碼器套組代碼GX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.160 二相步進閉迴組合建議方案選購。
- *4 馬達·驅動器套組代碼XX (無馬達, 無驅動器) 時, 請參考 P.199 二相或工相步進開廻組合建議方案選購。 *5 需求光學編碼器之閉迴系統, 請參考 P.162 二相步進閉廻組合建議方案選購。
- * 6 若需求HRS接頭·請參考 P.169 選購轉換線·若為閉迴路使用HRS轉換線·請洽詢業務。
- *7 電器規格請至官網參考查詢





GOOECD 規格表





GOOECE 型號說明

GOOECE 型號說明

ECE Series

GOOECE 32 -50 - P 2 OD D D Χ 本體寬度(mm) 行程(mm) 螺桿導程(mm) 馬達 + 驅動器 馬達安裝方向 D Sub接頭 (加購) 電纜線 P 1/2 導 1/2 【 套組代碼 】 32 50 / 90 D: 馬達直聯 2: 2m單邊電纜 50 60 / 110 OD 二相步進馬達+驅動器GSTO-D (配套) 4: 4m單邊電纜 二相步進馬達,無驅動器 *2 6: 6m單邊電纜 X: 不附 __相步進馬達+磁性編碼器,閉迴驅動器, 註: 滑台端使用 CB 二相步進馬達+驅動一體式(閉迴) GX 二相步進馬達+磁性編碼器, 無驅動器 *3

馬達驅動器套組表

		AI #P	計 動	數 電源			控制方式	控制模式			編碼器回授		\I/ E83 □		
代碼	驅動器名稱	外觀	軸數	電壓	脈波	I/C	通訊	位置	速度	扭力	點位	光學 編碼器	磁性 編碼器	光學尺 回授	頁碼
OD	GSTO-D	***************************************	1	DC24V	•	_	_	•	_	ı	_	_	_	_	P.164
CD	GSSC-QSD (直線滑台適用)	CSC.	16	DC24V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	-	•	•	-	P.172
СВ	驅動一體式 (驅動器已安裝 在二相步進馬達後方並加 保護後蓋)		16	DC24V	_	-	RS485 Modbus RTU	•	•	-	-	-	•	-	P.186

GOOECE 規格表



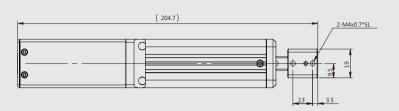
	_													
		型號	GOOEC	E32-50	GOOEC	E32-90	GOOEC	E50-60	GOOEC	E50-110				
		本體寬度 (mm)		3	2		50							
		行程 (mm)	5	0	9	0	6	0	11	10				
機		傳動方式				滾珠蝴	累桿Ø6							
機械規格		導程 (mm)	1	1 2 1 2 1										
格		軌道型式		循環式線性滾珠導引										
		滑台材質	本體鋁合金 / 陽極											
		出線方向		N:一般出線										
		最高速度 (mm/s)	15	30	15	30	15	30	15	30				
精	J	反復定位精度 (mm)	± 0.005											
精度規格	J.	原點復歸精度 (mm)				± C	0.01							
格		最大推力 (N)	151	75	151	75	207	103	207	103				
		垂直荷重 (kgf)	1	0.5	1	0.5	4	2.5	4	2.5				
雨	開迴路	驅動器 [P.170]		GSTO-D [28 · P.122]		GSTO-D [□42 \ P.126]							
電氣規格	閉迴路	驅動器 [P.178]	G	SSC [GST-QS	D28MR-24CF	P]	GSSC [GST-QSD42MR-24CP]							
恰	接頭	滑台側接頭				15Pin公端翅	端連接器D-SUB							
	頭	傳輸線側接頭	Į ·				SPin公端連接器D-SUB							

- *1 若需煞車型式·請參考 P.164 並洽業務選型。
- * 2 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.198 二相步進開迴組合建議方案選購。
- *3 馬達+磁性編碼器套組代碼GX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.160 二相步進閉迴組合建議方案選購。
- * 4 需求光學編碼器之閉迴系統, 請參考 P.162 二相步進閉迴組合建議方案選購。
- * 5 若需求HRS接頭·請參考 P.169 選購轉換線·若為閉迴路使用HRS轉換線·請洽詢業務。

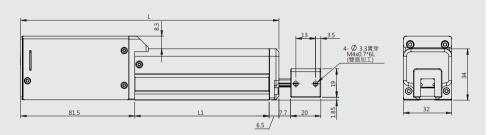
GOOECE 尺寸圖

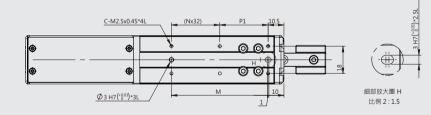
GOOECE32

GOOECE 尺寸圖







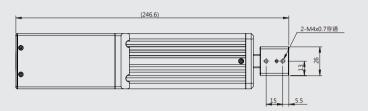


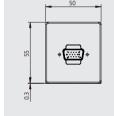
*	選用驅動一	-體式[套組代碼	:	CB]之機構尺寸

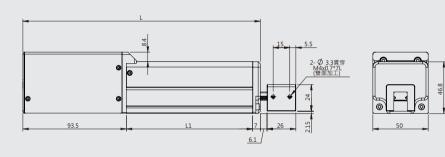
行程		L1	P1	М	N	С
50	177	89	32	63.5	1	6
90	217	129	32	95.5	2	8

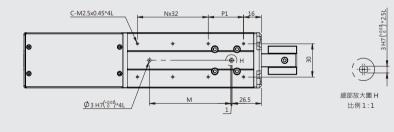
GOOECE 尺寸圖

GOOECE50









*選用驅動一體式[套組代碼:CB]之機構尺寸 -	*	選用驅動一	-體式[套組代碼	:	CB]之機構尺寸	L
--------------------------	---	-------	----------	---	----------	---

行程		L1	P1	М	N	С
60	214.5	114	32	73.5	2	8
110	264.5	164	32	123.5	3	10

GOOECX 型號說明

型號說明

GOOECX 35 - 50 - P 2 OD D D Χ 馬達 + 驅動器 本體寬度(mm) 行程(mm) 螺桿導程(mm) 馬達安裝方向 D Sub接頭 (加購) 電纜線 【套組代碼】 35 50 / 75 / 100 D: 馬達直聯 X: 不附 2: 2m單邊電纜 y 50 / 75 / 100 P 125 / 150 P 2 / 5 / 8 R: 馬達右折 (伺服馬達時) 4: 4m單邊電纜 OD 二相步進馬達+驅動器GTR22G-D(配套) 40 125 / 150 L: 馬達左折 6: 6m單邊電纜 NX 二相步進馬達, 無驅動器 *4

_相步進馬達+磁性編碼器,閉迴驅動器,

GX 二相步進馬達+磁性編碼器, 無驅動器 *5 DC伺服馬達+DC伺服驅動器(配套); 僅GOOECX40、GOOECX60機構搭配 AE AC伺服馬達+AC伺服驅動器(配套); 僅GOOECX40、GOOECX60機構搭配

CD | 二相步進馬達+城江屬陽明和,) 搭配 Q-SERVO-QSD (配套)

CB 二相步進馬達+驅動一體式(閉迴)

XX 無馬達,無驅動器 *6

馬達驅動器套組表

60 50 / 75 / 100 程 125 / 150 / 200

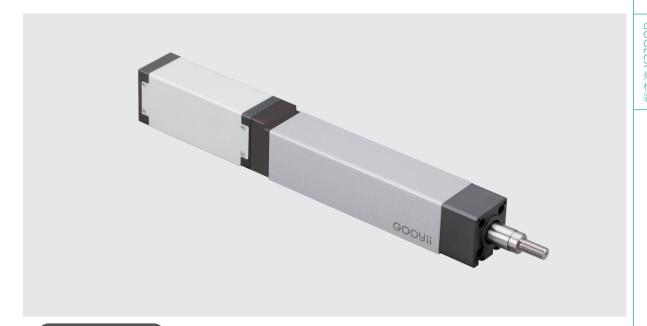
5/10

				電源			控制方式	控	制模	式		編碼器回授		光學尺	
代碼	驅動器名稱	外觀	軸數		脈波	I/O	通訊	位置	速度	扭力	點位	光學 編碼器	磁性 編碼器	回授	頁碼
OD	GSTO-D	and the same of th	1	DC24V	•	_	_	•	_	_	-	-	-	-	P.170
CD	GSSC-QSD (直線滑台適用)	S G S G	16	DC24V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	-	•	•	-	P.178
СВ	驅動一體式 (驅動器已安裝在二相步 進馬達後方並加保護後蓋)		16	DC24V	_	_	RS485 Modbus RTU	•	•	_	_	-	•	-	P.195
DM	GDCK-KM (DC 伺服驅動器)	Ser.	16	DC48V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	128	•	-	•	P.208
AE	GACK-KE (AC 伺服驅動器)		32	AC220V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	16	•	_	-	P.213

GOOECX 規格表

X: 不附

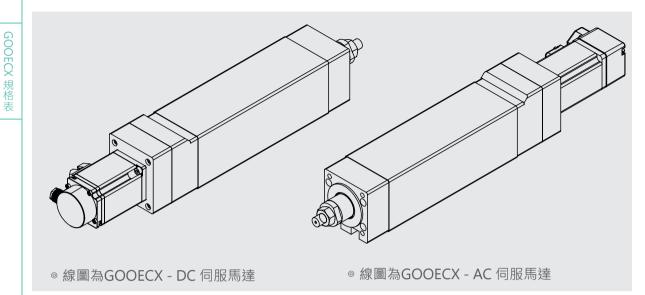
註: 滑台端使用



	7	りき										
		型號	G	OOECX3	35	G	iooecx4	0	GOOECX60			
		本體寬度 (mm)		35			40		60			
1/4/		行程 (mm)		50 / 75 / 100)	50 / 7	5 / 100 / 125	/150	50/75/100/	125 / 150 / 200		
機		傳動方式		滾珠螺桿Ø6			滾珠螺桿Ø8		滾珠螺	桿Ø10		
機 械 規 格		導程 (mm)	2	4	6	2	5	8	5	10		
格		軌道型式					自潤滑套導引					
		滑台材質		本體鋁合金/陽極								
		出線方向					N:一般出線					
	最高速度 (mm/s)		40	80	120	40	100	160	100	200		
	Б	豆復定位精度 (mm)					± 0.005					
精	J	原點復歸精度(mm)					± 0.01					
精度規格	推札	早末端旋轉角度變化*1					0					
格		最大推力 (N)	89	44	22	132	77	33	77	42		
ТП		水平荷重 (kgf)*2	12	9	6	30	20	10	40	28		
		垂直荷重 (kgf)	4	3	2	6	4	2	10	5		
雷	開迴路	驅動器 [P.170]	GSTC)-D [□28 \ F	2.122]	GSTO-D [□42 \ P.126]						
電氣規格	閉迴路	驅動器 [P.178]	GSSC [G	ST-QSD28M	IR-24CP]		GS	SSC [GST-QS	D42MR-24CP]			
格	接頭	滑台側接頭				15Pin	公端連接器D)-SUB				
	頭	傳輸線側接頭				15Pin	公端連接器D)-SUB				

- *1 無荷重時的推桿旋轉方向角度變化。
 *2 水平荷重是指加裝外置軌道後的值。如果在推桿上施加除了推桿移動方向以外的荷重,可能造成自潤滑套的損壞。
 *3 若需求煞車型式,請參考 P.164 並洽業務協助選型。
 *4 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOYII二相步進馬達,無驅動器) 時,請參考 P.198 二相步進開迴組合建議方案選購。
 *5 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOYII二相步進馬達,無驅動器) 時,請參考 P.100 二相步進閉迴組合建議方案選購。
 *6 馬達+驅動器套組代碼NX (無馬達、無驅動器) 時,請參考 P.199 二相或五相步進開迴組合建議方案選購。
 *7 需求光學編碼器之閉迴系統,請參考 P.162 二相步進閉迴組合建議方案選購。
 *8 若需求HRS接頭,請參考 P.169 選購轉換線,若為閉迴路使用HRS轉換線,請洽詢業務。

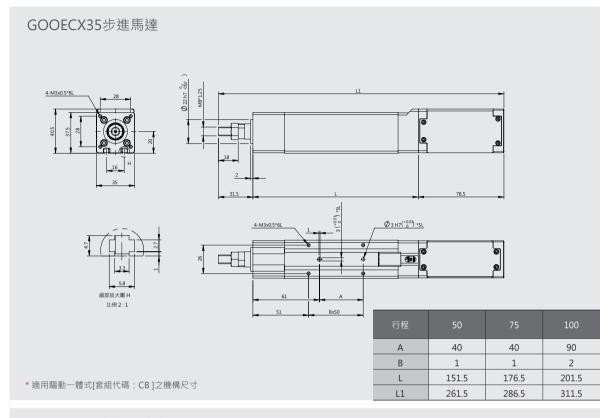
GOOECX 規格表

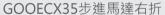


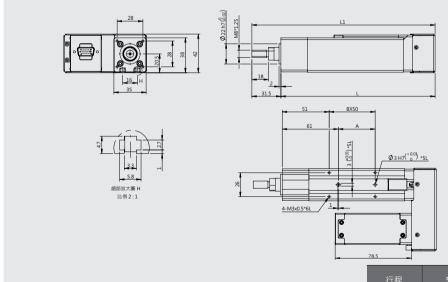
DO	C/A	C伺服馬達									
]	型號		GOOECX40			GOOE	ECX60			
		本體寬度 (mm)		40		60					
		行程 (mm)	50	0/75/100/125/1	50		50 / 75 / 100 / 125 / 150 / 200				
機		傳動方式	滾珠螺桿Ø8				滾珠螺桿Ø10				
批料		導程 (mm)	2	5	8		5	10			
機械規格		軌道型式	自潤滑套導引								
111		滑台材質					金 / 陽極				
		出線方向			N	: —£	投出線				
DC	最	高速度 (mm/s) *2	50	125	250		125	250			
	反復定位精度 (mm)			± 0.005							
精度規格		最大推力 (N) *2	424	169	106	339		169			
		水平荷重 (Kgf)	30	20	10		20	14			
格		垂直荷重 (Kgf)	6	4	2		5	3.5			
DC		DC馬達 [P. 202]	50	OW : GDCSM-D0BM	D5		100W : GDCS	M-D01MD5			
電	DC驅動器 [P. 208]		GDCK	-KM [GSV-DK0BMR	-48DP]		GDCK-KM [GSV-	DK01MR-48DP]			
電氣規格	接	滑台側接頭	製造商: TE Connectivity 動力線: 172159-1+170366-1(公端) 編碼線: 172161-1+170365-1(公端)								
格	接頭	控制器側接頭	製造商: K	ST 動力線: E1510-RE	ED(歐規端子) 製	造商	商: JST 編碼線: PHDR-12VS+SPHD-001T-P0.5(母端)				
AC	最	高速度 (mm/s) *2	50	125	200		125	250			
	反	復定位精度 (mm)			<u>+</u>	± 0.0	05				
精度規格		最大推力 (N) *2	853	341	213		341	170			
規		水平荷重 (Kgf)	30	20	10		20	14			
格		垂直荷重 (Kgf)	6	4	2		5	3.5			
AC		AC馬達 [P. 212]			100W : C	GACS	SM-A01LC4				
電	А	C驅動器 [P. 213]			GACK-	KE01	LMB-21CP				
電氣規格	接	滑台側接頭	製	2171-1(公端)							
格	接頭	傳輸線側接頭	製	造商:Tyco electron	ics 動力線:	172	159-1(母端) 編碼線:17	2163-1(母端)			

- *1 反折系列的精度為±0.01mm。
 *2 上表最高速度、最高推力分別使用GOOYII DC與AC對應之伺服馬達·轉速3000 rpm測得。若為無配置馬達時·上述最高速度與最高推力則不適用。
 *3 若需求煞車型式·請參考 P.164 並洽業務協助選型。
 *4 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOYIIT工相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.198 二相步進開迴組合建議方案選購。
 *5 馬達+蜒性編碼器套組代碼(X (GOOYII工相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.160 工相步進閉迴組合建議方案選購。
 *6 馬達+驅動器套組代碼(X (無馬達,驅動器) 時,請參考 P.199 工相或五相步進開迴組合建議方案選購。
 *7 需求光學編碼器之閉迴系統,請參考 P.162 二相步進閉迴組合建議方案選購。
 *8 若需求HRS接頭·請參考 P.169 選購轉換線·若為閉迴路使用HRS轉換線·請洽詢業務。

GOOECX 尺寸圖





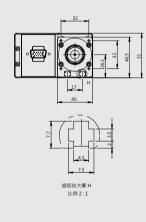


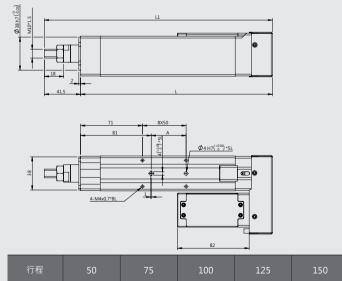
行程	50	75	100
А	40	40	90
В	1	1	2
L	167.5	192.5	217.5
L1	199	224	249

GOOECX 尺寸圖

GOOECX40 步進馬達 40 140 140 40 90 Α 1 2 3 3 195.5 220.5 245.5 270.5 295.5 * 適用驅動一體式[套組代碼: CB]之機構尺寸 392 417 317 342 367

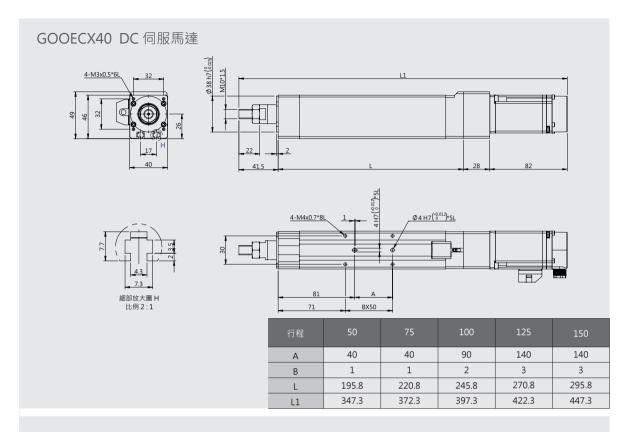




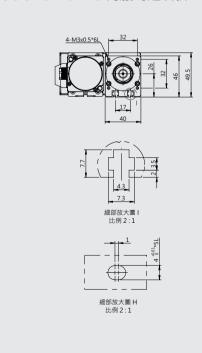


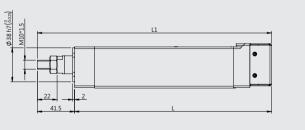
行程	50	75	100	125	150
А	40	40	90	140	140
В	1	1	2	3	3
L	220	245	270	295	320
L1	261.5	286.5	311.5	336.5	361.5

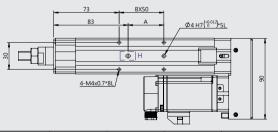
GOOECX 尺寸圖



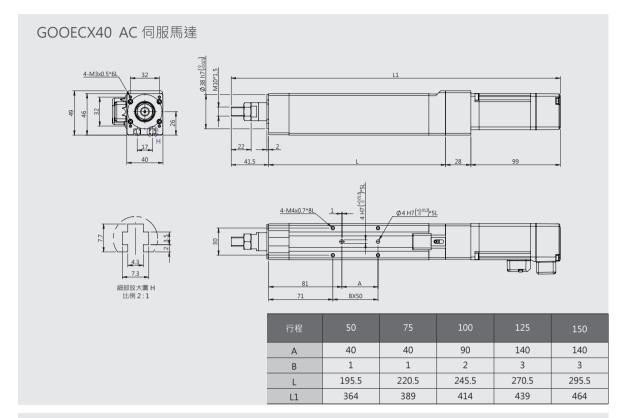
GOOECX40 DC 伺服馬達右折



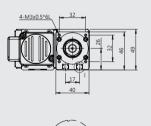




行程	50	75	100	125	150
Α	40	40	90	140	140
В	1	1	2	3	3
L	195.8	220.8	245.8	270.8	295.8
L1	237.3	262.3	287.3	312.3	337.3

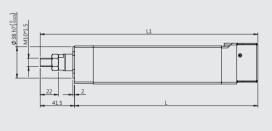


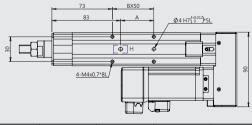






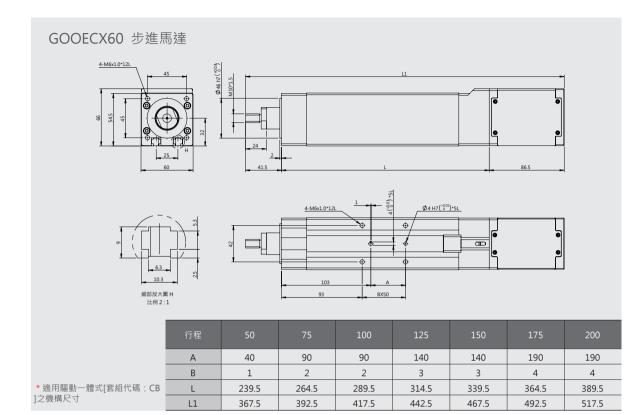




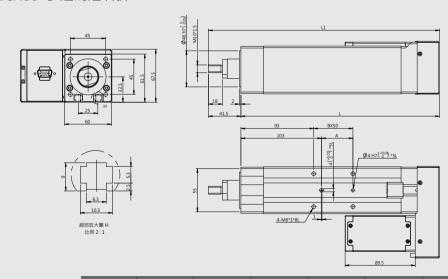


行程	50	75	100	125	150
А	40	40	90	140	140
В	1	1	2	3	3
L	195.5	220.5	245.5	270.5	295.5
L1	237	262	287	312	337

GOOECX 尺寸圖

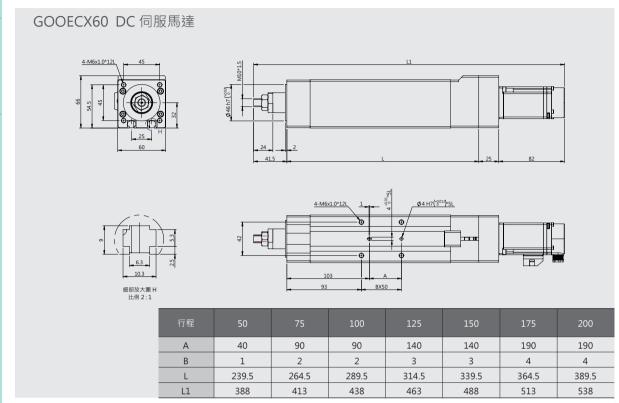




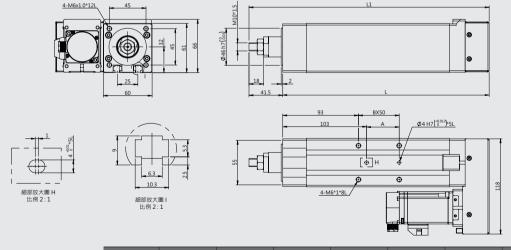


行程	50	75	100	125	150	175	200
Α	40	90	90	140	140	190	190
В	1	2	2	3	3	4	4
L	253.5	278.5	303.5	328.5	353.5	378.5	403.5
L1	295	320	345	370	395	420	445

GOOECX 尺寸圖

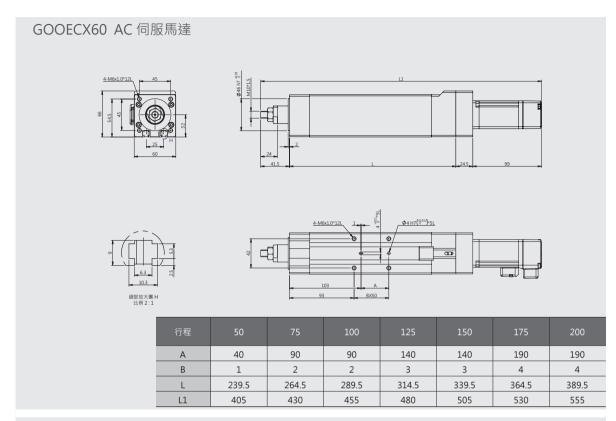




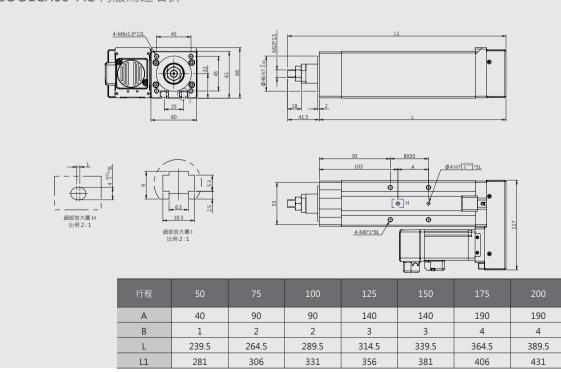


行程	50	75	100	125	150	175	200
А	40	90	90	140	140	190	190
В	1	2	2	3	3	4	4
L	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5
L1	281	306	331	356	381	406	431

GOOECX 尺寸圖



GOOECX60 AC 伺服馬達右折



GOOECF 型號說明

GOOECF 規格表

OECF Series

GOOECF 40 - 50 - P 2 -OD D . D Χ 本體寬度(mm) 行程(mm) 螺桿導程(mm) 馬達 + 驅動器 馬達安裝方向 D Sub接頭 (加購) 電纜線

OD 二相步進馬達+驅動器GSTO-D (配套) NX 二相步進馬達, 無驅動器 *2 二相步進馬達+磁性編碼器,閉迴驅動器, 搭配GSSC-QSD (配套) CB 二相步進馬達+驅動一體式(閉迴) GX 二相步進馬達+磁性編碼器, 無驅動器 *3

2: 2m單邊電纜

D: 馬達直聯

4: 4m單邊電纜 6: 6m單邊電纜 X: 不附

註: 滑台端使用

馬達驅動器套組表

				電源		İ	控制方式	控	制模	式		編碼器	器回授	N/ EÖ 🗆	
代碼	驅動器名稱	外觀	軸數	電壓	脈波	I/C	通訊	位置	速度	扭力	點位	光學 編碼器	磁性 編碼器	光學尺 回授	頁碼
OD	GSTO-D		1	DC24V	•	_	-	•	ı	-	-	-	-	_	P.170
CD	GSSC-QSD (直線滑台適用)	esc.	16	DC24V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	-	•	•	_	P.178
СВ	驅動一體式 (驅動器已安裝 在二相步進馬達後方並加 保護後蓋)		16	DC24V	_	_	RS485 Modbus RTU	•	•	_	-	-	•	-	P.195



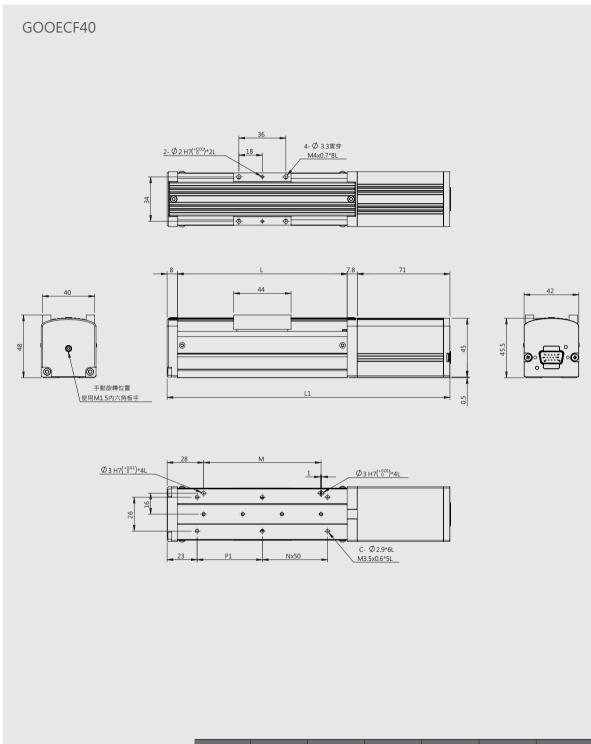
GOOECF 規格表

		型號	GOC	DECF40						
		本體寬度 (mm)		40						
		行程 (mm)	50	0 × 75						
機		傳動方式	滾珠	·螺桿Ø6						
機械規格		導程 (mm)	2	4						
格		軌道型式	循環式線性滾珠導引							
		滑台材質	本體鋁	合金/陽極						
		出線方向	N : -	一般出線						
		最高速度 (mm/s)	30	60						
业丰	5	反復定位精度 (mm)	±	0.005						
精度規格	厚	原點復歸精度 (mm)	±	0.01						
規		最大推力 (N)	100	50						
恰		水平荷重 (kgf)	5	3						
		垂直荷重 (kgf)	2	1						
5	開迴路	驅動器 [P.170]	GSTO-D	[□28 \ P.122]						
電氣規格	閉迴路	驅動器 [P.178]	GSSC [GST-C	QSD28MR-24CP]						
格	接頭	滑台側接頭	15Pin公端連接器D-SUB							
	頭	傳輸線側接頭	15Pin公端	連接器D-SUB						

		型號	GOOE	ECF50							
		本體寬度 (mm)	5	0							
		行程 (mm)	50 \ 100 \	150 \ 200							
機		傳動方式	滾珠螺	R桿Ø8							
機械規格		導程 (mm)	2	5							
格		軌道型式	循環式線性滾珠導引								
		滑台材質	本體鋁合	金/陽極							
		出線方向	N : —	般出線							
		最高速度 (mm/s)	30	75							
結	Б	复定位精度 (mm)	± 0.	005							
度	厚	原點復歸精度 (mm)	± 0	.01							
精度規格		最大推力 (N)	140	70							
伯		水平荷重 (kgf)	8	4							
		垂直荷重 (kgf)	4	2							
雨	開迴路	驅動器 [P.170]	GSTO-D [¤	142 · P.126]							
電氣規格	閉迴路	驅動器 [P.178]	GSSC [GST-QS	D42MR-24CP]							
恰	接	滑台側接頭	15Pin公端連	接器D-SUB							
	接頭	傳輸線側接頭	15Pin公端建	接器D-SUB							

- *1 若需求煞車型式,請參考 P.164 並洽業務選型。
- *2 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.198 二相步進開廻組合建議方案選購。
- *3 馬達+磁性編碼器套組代碼GX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.160 二相步進閉廻組合建議方案選購。
- * 4 需求光學編碼器之閉迴系統, 請參考 P.162 二相步進閉迴組合建議方案選購。
- *5 若需求HRS接頭·請參考 P.169選購轉換線·若為閉迴路使用HRS轉換線·請洽詢業務。

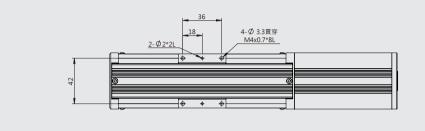
GOOECF 尺寸圖

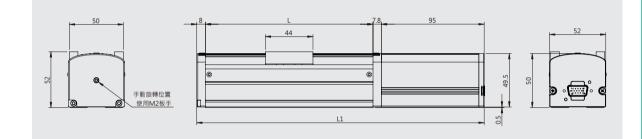


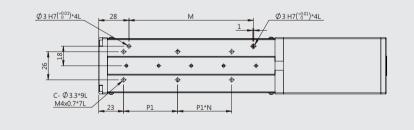
	行程		L1	P1	М	
用驅動一體式[套組代碼:CB]之機構尺寸	50	105	191.8	50	65	
用驅動──短以[長組10場.CD]之依悔入1	75	130	216.8	50	90	

GOOECF 尺寸圖









	1」1生		LI	LΤ		IN	C
	50	105	215.8	25	65	2	8
	100	155	265.5	50	115	1	6
* 適用驅動一體式[套組代碼:CB]之機構尺寸	150	205	315.8	50	165	2	8
	200	255	365.8	50	215	3	10

GOOIRC / GOOIRO 型號說明

型號說明 GOOIRC/GOOIRO Series

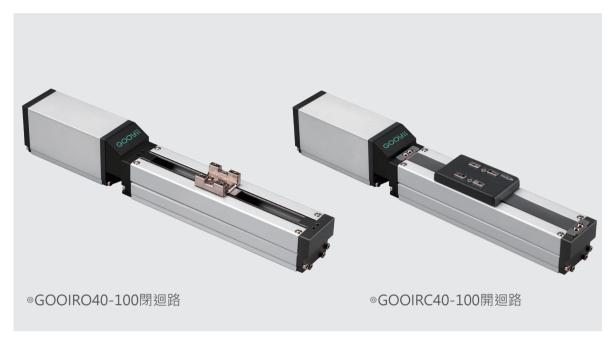
DOIRC DOIRC	5		Р	2 -		OD	D -	D	X
Z	大體!	寬度(mm) 行程(mm)	螺	桿導程(mm)		馬達 + 驅動器	馬達安裝方向	D Sub接頭	(加購) 電纜線
					【套組	代碼】	D: 馬達直聯		
	32	50 / 100 / 150		2/5/8	OD	二相步進馬達+驅動器(配套)			2: 2m單邊電線
		200 / 250 / 300		2/3/0	NX	二相步進馬達, 無驅動器 *2			4: 4m單邊電線
		50 / 100 / 150 / 200			СВ	二相步進馬達+驅動一體式(閉迴)			6: 6m單邊電網
	40	250 / 300 / 350		5/10	CD	二相步進馬達+磁性編碼器, 閉迴驅動器,			X: 不附
		400 / 450 / 500	Р		CD	搭配 Q-Servo-QSD (配套)			註: 滑台端使用
		50 / 100 / 150 / 200	- 導 程		GX	二相步進馬達+磁性編碼器, 無驅動器 *3			
	50	250 / 300 / 350 / 400	任	5/10	DM	DC伺服馬達+DC伺服驅動器(配套)			
		450 / 500 / 550 / 600			DIVI	僅GOOIR□50、GOOIR□60			
		50 / 100 / 150 / 200			AE	AC伺服馬達+AC伺服驅動器(配套)			
	60	250 / 300 / 350 / 400		5/10	ΛL	僅GOOIR□50、GOOIR□60			
		450 / 500 / 550 / 600			XX	無馬達, 無驅動器 *4			

◎型號說明以GOOIRO32 / GOOIRC32為例

馬達驅動器套組表

				電源			控制方式	控	制模			編碼器	器回授	VI EBI□	
代碼	驅動器名稱	外觀	軸數	電壓	脈波	I/O	通訊	位置	速度	扭力	點位	光學 編碼器	磁性 編碼器	光學尺 回授	頁碼
OD	GSTO-D	all and a second	1	DC24V	•	_	_	•	-	-	_	-	-	-	P.170
СВ	驅動一體式 (驅動器已 安裝在二相步進馬達 後方並加保護後蓋)		16	DC24V	-		RS485 Modbus RTU	•	•	-	-	-	•	-	P.195
CD	GSSC-QSD (直線滑台適用)	N. B. S.	16	DC24V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	-	•	•	-	P.178
DM	GDCK-KM (DC 伺服驅動器)		16	DC48V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	128	•	-	•	P.208
AE	GACK-KE (AC 伺服驅動器)	m ay	32	AC220V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	16	•	-	-	P.213

GOOIRC / GOOIRO 外觀示意圖



		型號		DOIRC DOIRC			IRC40 RO40		IRC50 RO50	GOOI GOOI		
		本體寬度 (mm)		32		4	0	5	0	6	0	
機		行程 (每50mm)		50~300		50~	500	50~	600	50~	600	
機械規格		傳動方式	淫	ξ珠螺桿0	18	滾珠螺	桿Ø10	滾珠螺	桿Ø10	滾珠螺	桿Ø12	
格		導程 (mm)	2	5	8	5	10	5	10	5	10	
		軌道型式					循環式線性	生滾珠導引				
		滑台材質					本體鋁合	金/陽極				
		出線方向		N:水平式; V:垂直式								
精		最高速度 (mm/s)	60	120	180	150	300	150	300	150	300	
精度規格	Б	豆復定位精度 (mm)	± 0.005									
格		最大推力 (N)	42	20	14	66	30	180	75	187	95	
		水平荷重 (Kgf)	3	2	1	8.8	6.8	15	7.5	18.8	10	
		垂直荷重 (Kgf)	1.5	1	0.5	3.8	1	4	1.8	5	2	
雨	開迴路	驅動器 [P.170]	GSTO	-D[□28 · P	.122]	GSTO-D [=:	35 · P.124]		GSTO-D[□⁴	42 · P.126]		
電氣規格	閉迴路	驅動器 [P.178]		C [□28 × P.: QSD28MR-		GSSC [=3 [GST-QSD3]			GSSC [=4 [GST-QSD4			
伦	接頭	滑台側接頭					15Pin公端連	接器D-SUB				
	頭	傳輸線側接頭					15Pin公端連	接器D-SUB				

- *1 若需求煞車型式·請參考 P.164 並洽業務選型。
- 1 日間の水ボギェル、前9つ F.104 並んまの改革: 2 馬達+臘動器套組代碼NX (GOOVIII—相步進馬達・無驅動器) 時・請參考 P.198 二相步進開廻組合建議方案選購。
 *3 馬達+磁性編碼器套組代碼GX (GOOVIII二相步進馬達・無驅動器) 時・請參考 P.160 二相步進閉廻組合建議方案選購。
- * 4 馬達·驅動器套組代碼XX (無馬達,無驅動器) 時, 請參考 P.169 三相或五相步進開迴組合建議方案選購。
 * 5 需求光學編碼器之閉迴系統, 請參考 P.162 二相步進閉迴組合建議方案選購。
 * 6 若需求HRS接頭·請參考 P.169 選購轉換線‧若為閉迴路使用HRS轉換線‧請洽詢業務。

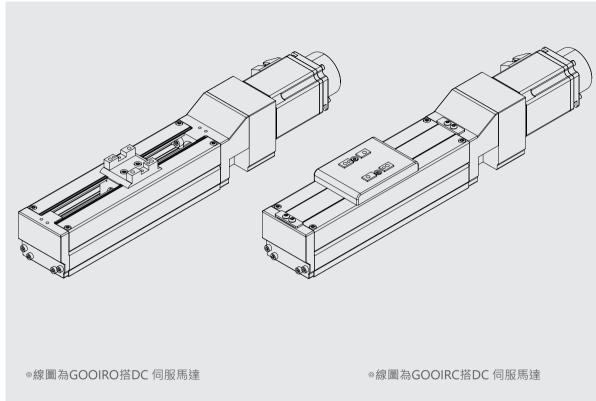
GOOIRC / GOOIRO 規格表

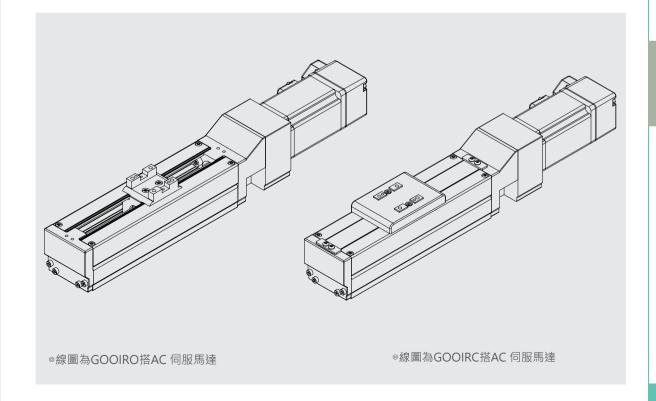
DC/AC伺服馬達

との 代と 円が が が 定										
型 號			GOOIRC50/GOOIRO50			GOOIRC60/GOOIRO60				
	本體寬度 (mm)		50			60				
	行和	程 (每50mm)	50~600			50~600				
機林	傳動方式		滾珠螺桿Ø10			滾珠螺桿Ø12				
機械規格	導程 (mm)		5	10		5		10		
格	軌道型式		循環式線性滾珠導引							
	滑台材質		本體鋁合金/陽極							
	出線方向		N:一般出線							
	最高速度 (mm/s)*7		150	300		150		300		
DC t	反復定位精度 (mm)		± 0.02							
精度	最大推力 (N)*7		339	169		339		169		
精度規格	水平荷重 (Kgf)		15	7.5		18.8		10		
格	垂直荷重 (Kgf)		4	1.8		5		2		
DC	DC 伺服馬達[P.202]		100W: GDCSM-D01MD5							
	DC 伺服驅動器[P.208]		GDCK-KM [GSV-DK01MB-24DP]							
電氣規格	接	滑台側接頭	製造商: TE Connectivity 動力線: 172159-1+170366-1(公端) 編碼線: 172161-1+170365-1(公端)							
格	頭	傳輸線側接頭	製造商:KST 動力線:E	SPHD-001T-P0.5(母端)						
D	最高速度 (mm/s)*7		150	300		150		300		
AC 精度規格	反復定位精度 (mm)		± 0.005							
度	最大推力 (N)*7		341	170		341		170		
規	水平荷重 (Kgf)		15	7.5		18.8		10		
格	垂直荷重 (Kgf)		4	1.8		5		2		
AC	AC 伺服馬達[P.212]		100W : GACSM-A01LC4							
電	AC 伺服驅動器[P.213]		GACK-KE01MB21CP							
電氣規格	接頭	滑台側接頭	製造商:Tyco electronics 動力線:172167-1(公端) 編碼線:172171-1(公端)							
格		傳輸線側接頭	製造商: Tyco e	製造商:Tyco electronics 動力線:172				2159-1(母端) 編碼線:172163-1(母端)		

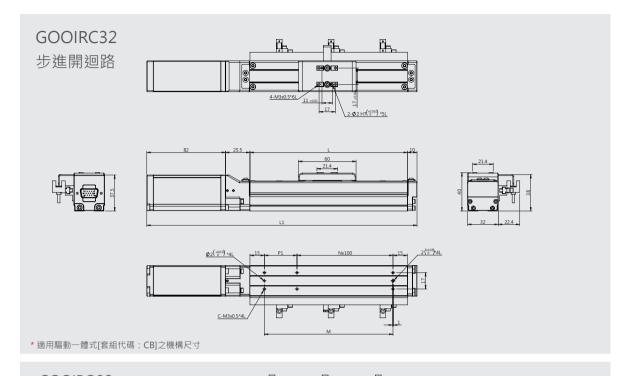
- *1 若需求煞車型式,請參考 P.164 並洽業務選型。
- * 2 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOYII_相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.198 二相步進開廻組合建議方案選購。
 * 3 馬達+磁性編碼器套組代碼GX (GOOYII_相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.160 二相步進閉廻組合建議方案選購。
- *4 馬達+驅動器套組代碼XX (無馬達, 無驅動器) 時, 請參考 P.199 二相或五相步進開迴組合建議方案選購。
- * 5 需求光學編碼器之閉迴系統, 請參考 P.162 二相步進閉迴組合建議方案選購。
- * 6 若需求HRS接頭,請參考 P.169 選購轉換線,若為閉迴路使用HRS轉換線,請洽詢業務。
- *7 上表最高速度、最高推力分別使用GOOYII DC和AC對應之伺服馬達·轉速3000rpm測得·若無配置馬達時·上述最高速度與最高推力則不適用。

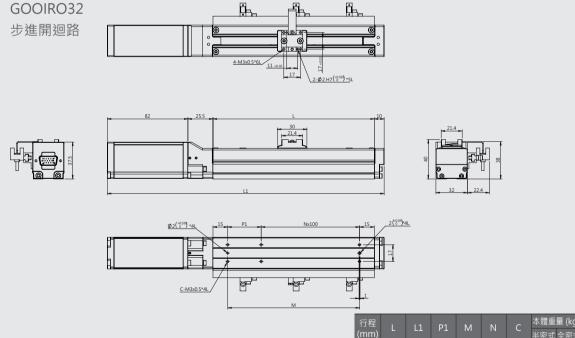
GOOIRC / GOOIRO 外觀示意圖





GOOIRC32 / GOOIRO32 尺寸圖





50 | 114 | 231.5 | 84 | 84 | 0 | 4 | 0.55 | 0.6

300 364 481.5 34 334 3 10 1.05 1.1

8 0.95 1.0

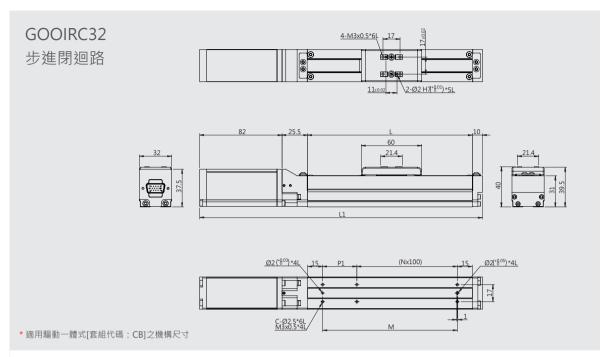
100 164 281.5 34 134 1

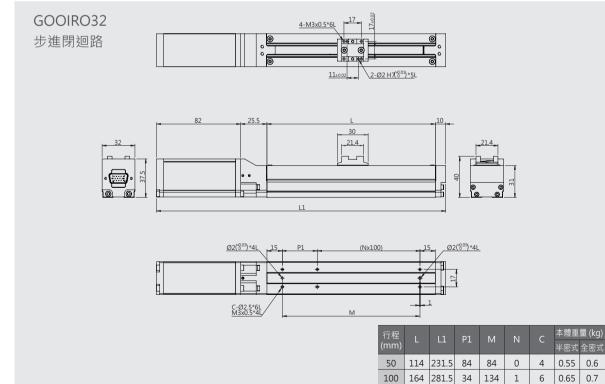
150 214 331.5 84 184 1

250 314 431.5 84 284 2

264 381.5 34 234 2

GOOIRC32 / GOOIRO32 尺寸圖





150 214 331.5 84 184

200 264 381.5 34 234

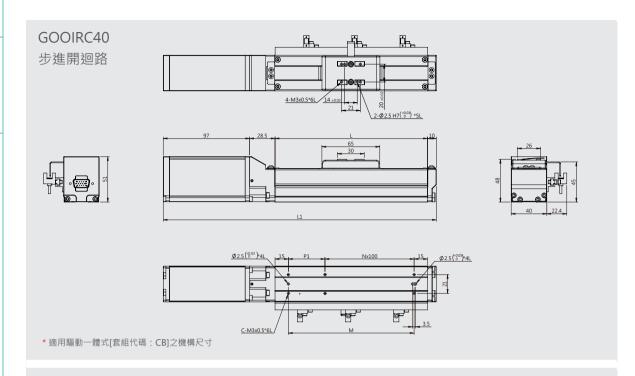
250 314 431.5 84 284 2

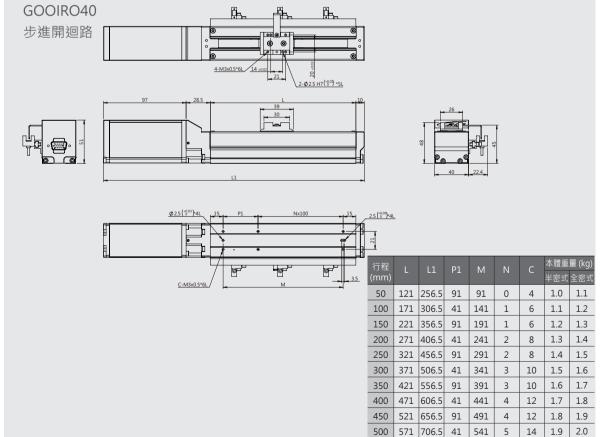
300 364 481.5 34 334 3 10 1.05 1.1

8 0.85 0.9

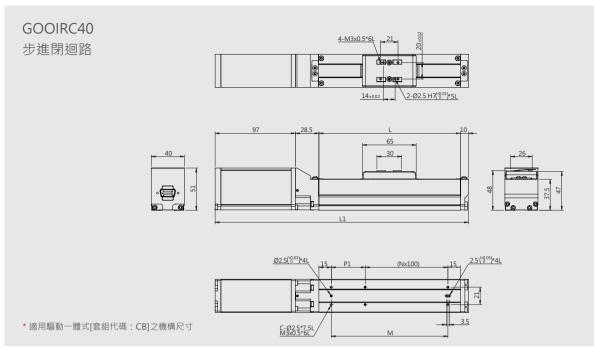
8 0.95 1.0

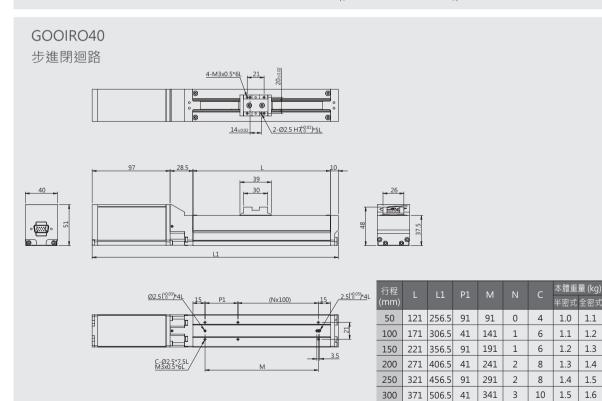
GOOIRC40 / GOOIRO40 尺寸圖





GOOIRC40 / GOOIRO40 尺寸圖





350 421 556.5 91 391 3

400 471 606.5 41 441 4

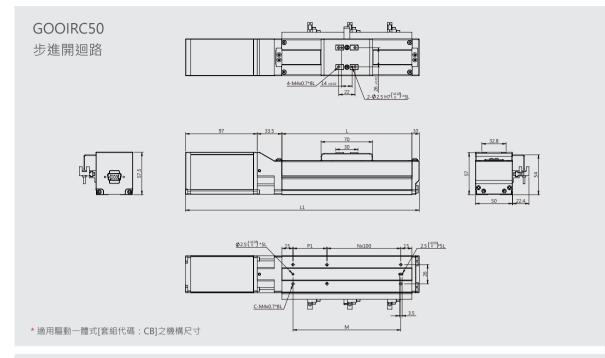
450 521 656.5 91 491 4 12 1.8 1.9

500 571 706.5 41 541 5 14 1.9 2.0

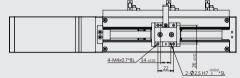
10 1.6 1.7

12 1.7 1.8

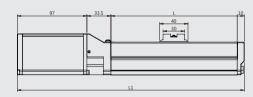
GOOIRC50 / GOOIRO50 series

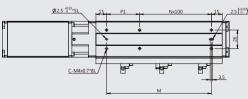






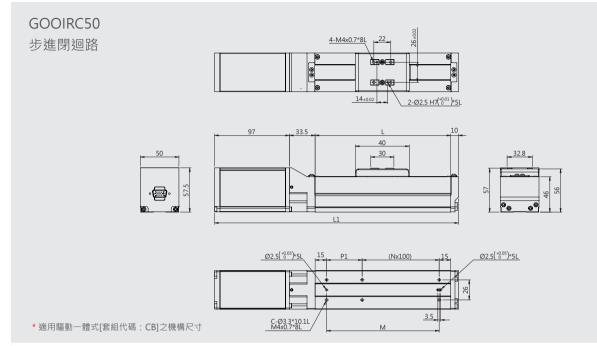


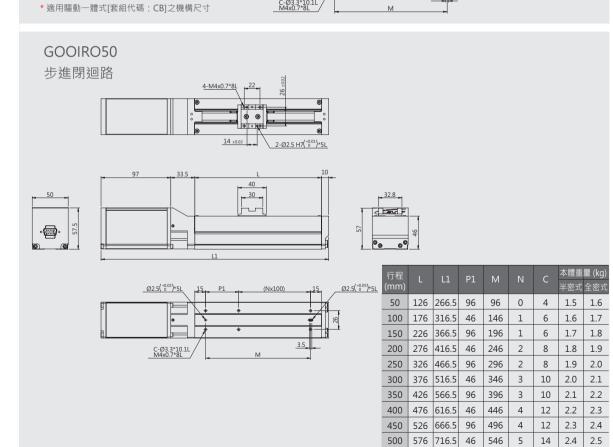




行程 (mm)		L1	P1	М	N	С	本體重 半密式	. 5.
50	126	266.5	96	96	0	4	1.5	1.6
100	176	316.5	46	146	1	6	1.6	1.7
150	226	366.5	96	196	1	6	1.7	1.8
200	276	416.5	46	246	2	8	1.8	1.9
250	326	466.5	96	296	2	8	1.9	2.0
300	376	516.5	46	346	3	10	2.0	2.1
350	426	566.5	96	396	3	10	2.1	2.2
400	476	616.5	46	446	4	12	2.2	2.3
450	526	666.5	96	496	4	12	2.3	2.4
500	576	716.5	46	546	5	14	2.4	2.5
550	626	766.5	96	596	5	14	2.5	2.6
600	676	816.5	46	646	6	16	2.6	2.7

GOOIRC60 / GOOIRO60 series





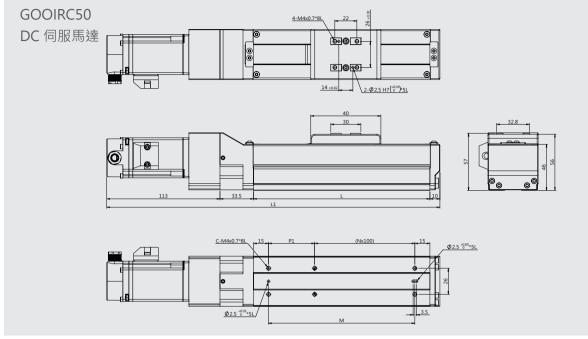
550 626 766.5 96 596

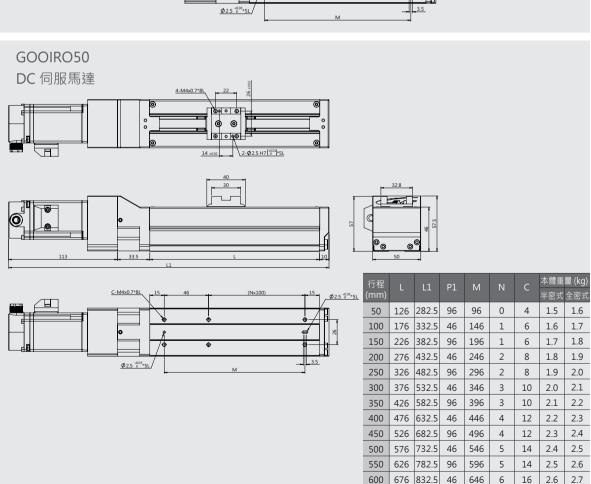
14 2.5 2.6

5

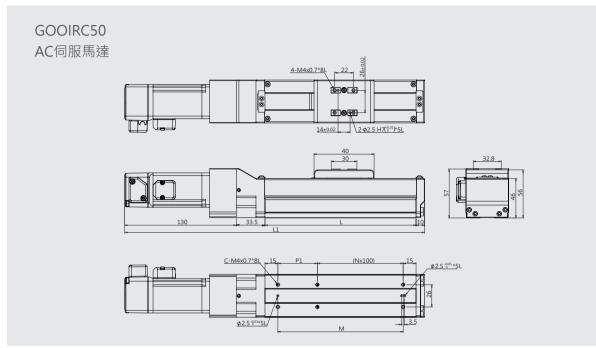
600 676 816.5 46 646 6 16 2.6 2.7

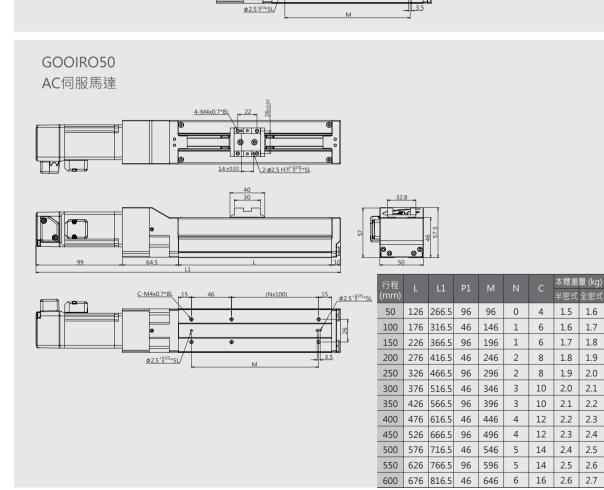
GOOIRC50 / GOOIRO50 series



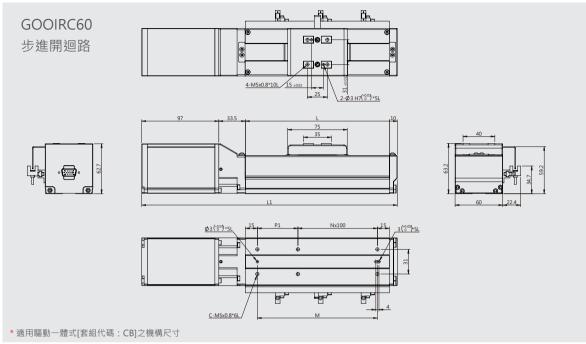


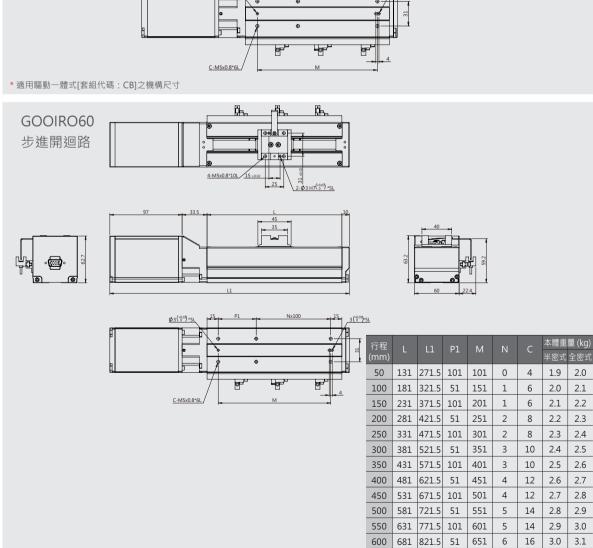
GOOIRC50 / GOOIRO50 series



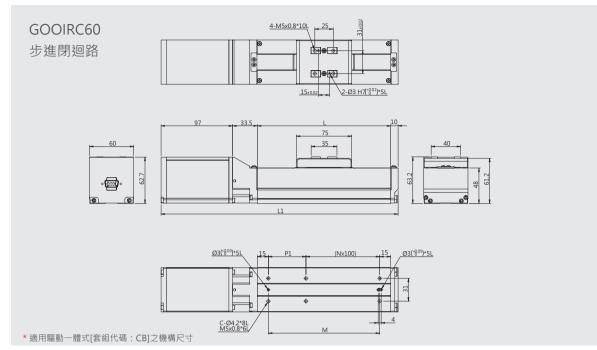


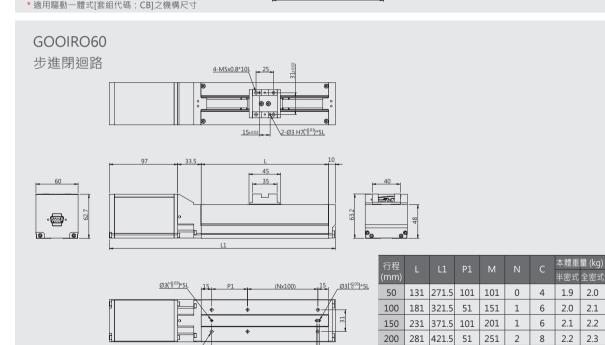
GOOIRC60 / GOOIRO60 series





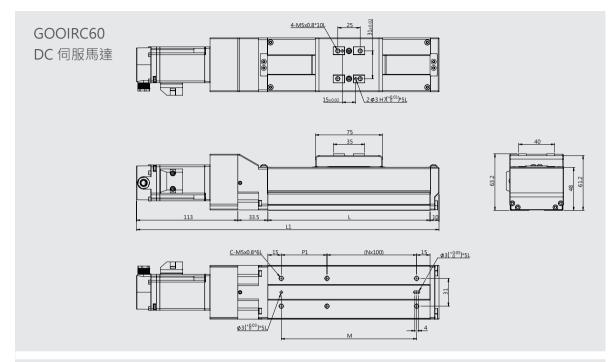
GOOIRC60 / GOOIRO60 series

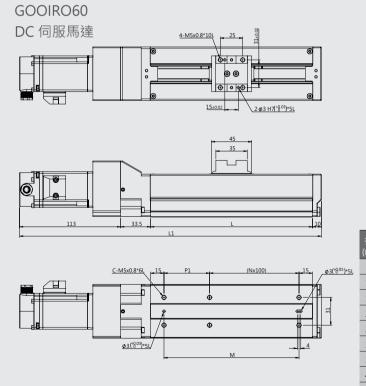


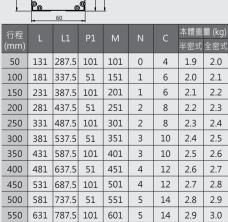


行程		L1	P1	М	N	С	4 體里	重 (kg)
(mm)							半密式	全密式
50	131	271.5	101	101	0	4	1.9	2.0
100	181	321.5	51	151	1	6	2.0	2.1
150	231	371.5	101	201	1	6	2.1	2.2
200	281	421.5	51	251	2	8	2.2	2.3
250	331	471.5	101	301	2	8	2.3	2.4
300	381	521.5	51	351	3	10	2.4	2.5
350	431	571.5	101	401	3	10	2.5	2.6
400	481	621.5	51	451	4	12	2.6	2.7
450	531	671.5	101	501	4	12	2.7	2.8
500	581	721.5	51	551	5	14	2.8	2.9
550	631	771.5	101	601	5	14	2.9	3.0
600	681	821.5	51	651	6	16	3.0	3.1

GOOIRC60 / GOOIRO60 series

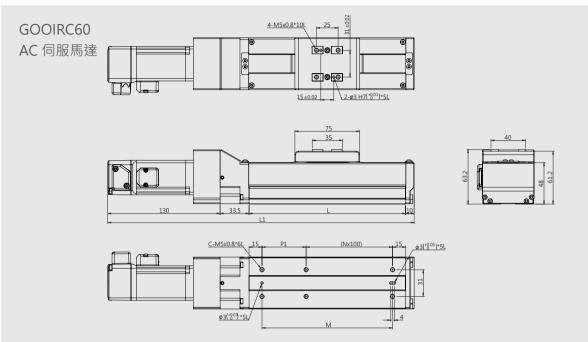


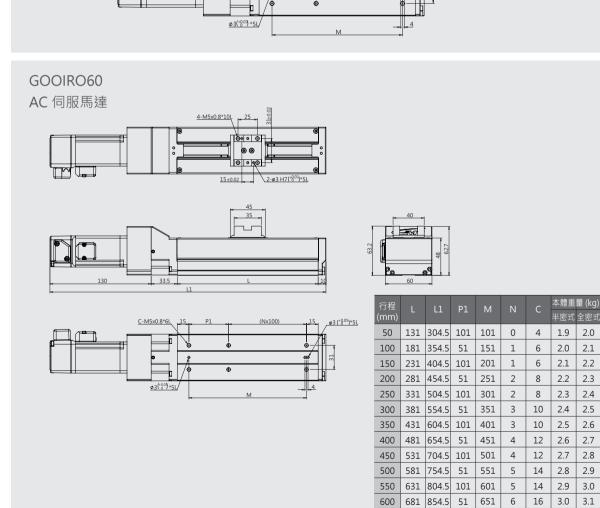




600 681 837.5 51 651 6 16 3.0 3.1

GOOIRC60 / GOOIRO60 series





GOOERC series型號說明

GOOERC Series

RC	60 - 100	-	P 5	1-Г	OD	D	٦-	D	X
7	本體寬度(mm) 行程(mm)	螺桿導程	(mm)	馬達 + 驅動器	馬達安裝力	方向	D Sub接	頭 (加購) 電纜
	100 / 150 / 200 / 250			【套約	且代碼】	D: 馬達直聯	X: :	不附	2: 2m單邊電
60	300 / 350 / 400 / 450		5/10	DM	DC伺服馬達+DC伺服驅動器(配套)	R: 馬達右折	(伺	服馬達時)	4: 4m單邊電
	500 / 550 / 600	Ш		AE	AC伺服馬達+AC伺服驅動器(配套)	L: 馬達左折			6: 6m單邊電
	100 / 150 / 200 / 250	П		CD	二相步進馬達+磁性編碼器, 閉迴驅動器,				X: 不附
80	300 / 350 / 400 / 450		5/10	CD	搭配GSSC-QSD (配套)				註: 滑台端使用
	500 / 550 / 600	Р	·	СВ	二相步進馬達+驅動一體式(閉迴)				
	700 / 800	導		GX	二相步進馬達+磁性編碼器, 無驅動器 *4				
	200 /250 / 300 / 350	程		OD	二相步進馬達+驅動器(配套)				
100	400 / 450 / 500 /550 600 / 700 / 800 / 900		10 / 20	NX	二相步進馬達, 無驅動器 *5				
	1000	П		XX	無馬達, 無驅動器 *6				
	100 / 150 / 200 / 250	Ш							
120	300 / 350 / 400 / 450		5/10						
	500 / 550 / 600	Ш							

馬達驅動器套組表

				電源			控制方式	控	制模	式		編碼器	器回授	小関口	
代碼	驅動器名稱	外觀	軸數	電壓	脈波	I/O	通訊	位置	速度	扭力	點位	光學 編碼器	磁性 編碼器	光學尺 回授	頁碼
OD	GSTO-D		1	DC24V	•	-	-	•	-	-	-	-	-	-	P.170
CD	GSSC-QSD (直線滑台適用)	GEC	16	DC24V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	-	•	•	-	P.178
СВ	驅動一體式 (驅動器已安裝在二相步 進馬達後方並加保護後蓋)		16	DC24V	-	-	RS485 Modbus RTU	•	•	-	-	-	•	-	P.195
DM	GDCK-KM (DC 伺服驅動器)		16	DC48V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	128	•	-	•	P.208
AE	GACK-KE (AC 伺服驅動器)		32	AC220V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	16	•	-	_	P.213

GOOERC 規格表



DO	C/A	C伺服馬達								
		型號	GOOE	ERC60	GOOE	ERC80	GOOE	RC100	GOOER	C-W120
		本體寬度 (mm)	6	0	8	0	10	00	12	20
	行和	呈(每50mm) (mm)	100~	-600	100~600/	700 / 800	200~600 / 700 /	800 / 900 / 1000	100~	-600
機		傳動方式	滾珠螺	桿Ø10	滾珠螺	桿Ø12	滾珠螺	桿Ø16	滾珠螺	桿Ø12
機械規格		導程 (mm)	5	10	5	10	10	20	5	10
格		軌道型式				線性滾珠	朱循環式			
		滑台材質				本體鋁合	î金/陽極			
		出線方向				N:相	票準型			
	最	高速度 (mm/s) * 2	125	250	125	250	250	500	125	250
DC #	反	復定位精度 (mm)				± 0.0	.005 * 1			
育		最大推力 (N) ★2	339	169	683	341	341	170	339	169
精 度 規格		水平荷重 (Kgf)	20	14	56	49	80	70	32	23
格		垂直荷重 (Kgf)	5	3.5	14	12	20	17.5	8	5.8
DC	DO	C 伺服馬達[P.202]	100W : GDCS	SM-D01MD5		200W : GDC	SM-D02MD5		100W : GDC	SM-D01MD5
電	DC	伺服驅動器[P.208]	GDCK-KM[GSV-	DK01MR-48DP]	G	DCK-KM[GSV-	-DK02MR-48D	P]	GDCK-KM[GSV-	DK01MR-48DP]
電氣規格	接	滑台側接頭	製造商:	TE Connectivit	y 動力線:17	72159-1+1703	866-1(公端) 編	編碼線: 172161	-1+170365-1(公端)
格	頭	傳輸線側接頭	製造商: KS	T 動力線: E15	10-RED(歐規)	端子) 製造商	:JST 編碼線:F	PHDR-12VS+S	PHD-001T-P0.	.5(母端)
AC	最	高速度 (mm/s) * 2	125	250	125	250	250	500	125	250
	反	復定位精度 (mm)				± 0.0	005 ^{*1}			
精度規格		最大推力 (N) * 2	341	170	693	346	346	173	341	170
規		水平荷重 (Kgf)	20	14	56	49	80	70	32	23
伯		垂直荷重 (Kgf)	5	3.5	14	12	20	17.5	8	5.8
AC	AC	C 伺服馬達[P.212]	100W : GAC	SM-A01LC4		200W : GAC	SM-A02LC4		100W : GAC	SM-A01LC4
	AC	伺服驅動器[P.213]	GACK-KEO	1MB21CP		GACK-KE	D2MB21CP		GACK-KE0	1MB21CP
電氣規格	接頭	滑台側接頭		製造商: Tyco	electronics	動力線:1	72167-1(公端)	編碼線:	172171-1(公)	耑)
格	頭	傳輸線側接頭		製造商: Tyco	electronics	動力線:1	72159-1(母端)	編碼線:	172163-1(母)	耑)

- * 1 反折系列的精度為± 0.01mm。
- *2 上表最高速度、最高推力分別使用GOOYII DC與AC對應之伺服馬達·轉速3000 rpm測得。
- *3 若為無配置馬達時,上述最高速度與最高推力則不適用。
- * 4 馬達+磁性編碼器套組代碼GX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.160 二相步進閉迴組合建議方案選購。
- * 5 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.198 二相步進開迴組合建議方案選購。
- * 6 馬達+驅動器套組代碼XX (無馬達, 無驅動器) 時, 請參考 P.199 二相或五相步進開迴組合建議方案選購。
- * 7 需求光學編碼器之閉迴系統, 請參考 P.162 二相步進閉迴組合建議方案選購。
- * 8 若需求HRS接頭·請參考 P.169 選購轉換線·若為閉迴路使用HRS轉換線·請洽詢業務。

GOOERC 規格表

GOOERC 規格表

二相閉迴路馬達

		型號	GOOE	ERC60	GOOE	ERC80	GOOE	RC100	GOOERC-W120				
		本體寬度 (mm)	6	0	8	0	1	00	12	20			
	行	程(每50mm) (mm)	100-	~600	100~600 /	700 / 800	200~600 / 700 /	800/900/1000	100-	~600			
機		傳動方式	滾珠螺	桿Ø10	滾珠螺	桿Ø12	滾珠螺	早Ø16	滾珠螺	桿Ø12			
機 械 規 格		導程 (mm)	5	10	5	10	10	20	5	10			
格		軌道型式				循環式線	性滾珠導引						
		滑台材質				本體鋁合	金/陽極						
		出線方向				N : -	-般出線						
	最	高速度 (mm/s) * 2	100	200	100	200	200	400	100	200			
精	反復定位精度 (mm)					± 0.	005 ^{*1}						
精度規格		最大推力 (N) * 2	260	130	530	265	265	133	260	130			
格		水平荷重 (Kgf)	20	14	56	49	80	70	32	23			
		垂直荷重 (Kgf)	5	3.5	14	12	20	17.5	8	5.8			
電氣規格		驅動器 [P.178]	P.178] GSSC [□42 \ P.126] [GST-QSD42MR-24CP]		GSSC [¤5 [GSSC-ST-	7 · P.128] 56L-GM]	GSSC [□4. [GST-QSD4						
規	接頭	滑台側接頭	15Pin公端連接器D-SUB										
格	頭	傳輸線側接頭				15Pin公端刻	連接器D-SUB						

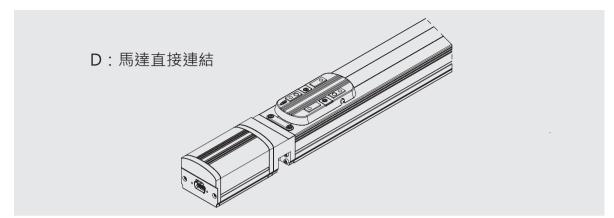
相開迴路馬達

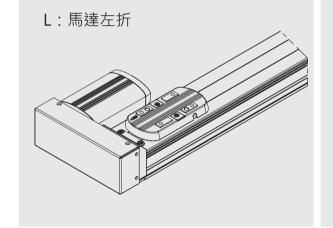
	;	型號	GOOE	ERC60	GOOE	ERC80	GOOE	RC100	GOOERC-W120						
		本體寬度 (mm)	6	0	8	0	10	00	12	20					
	行和	呈(每50mm) (mm)	100-	~600	100~600 /	700 / 800	200~600 / 700 /	800/900/1000	100-	-600					
機		傳動方式	滾珠螺	桿Ø10	滾珠螺	桿Ø12	滾珠螺	桿Ø16	滾珠螺	桿Ø12					
機械規格		導程 (mm)	5	10	5	10	10	20	5	10					
格		軌道型式				循環式線物	性滾珠導引								
		滑台材質	本體鋁合金/陽極												
		出線方向				N:一般出線									
	損	是高速度 (mm/s)	100	200	75	150	150	300	100	200					
精	反復定位精度 (mm)					± 0.	005 ^{*1}								
精度規格		最大推力 (N)	180	90	248	124	124	62	180	90					
格		水平荷重 (Kgf)	20	14	56	49	80	70	32	23					
		垂直荷重 (Kgf)	5	3.5	14	12	20	17.5	8	5.8					
電氣規格		驅動器 [P.170]	GSTO-D [□	42 · P.126]	CVD242B-K [P.174] CVD242B-K [P.174] [=57 \cdot P.128] [=57 \cdot P.128]				GSTO-D [□42 \ P.126]						
規	接頭	滑台側接頭				15Pin公端翅	連接器D-SUB								
俗	頭	傳輸線側接頭				15Pin公端達	連接器D-SUB								

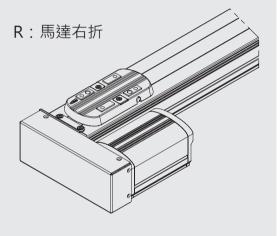
- *1 反折系列的精度為±0.01mm。
 *2 若為無配置馬達:則最高推力與最高速度不適用。
 *3 若需求煞車型式:請參考P.164並洽業務選型。
 *4 更多選購可參考P.199方案三套組代碼XX。

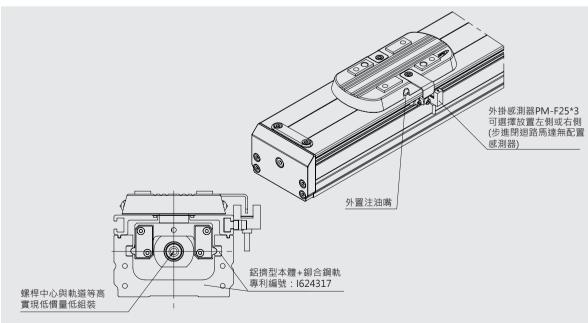
GOOERC 馬達安裝方向示意圖

馬達安裝方向示意圖

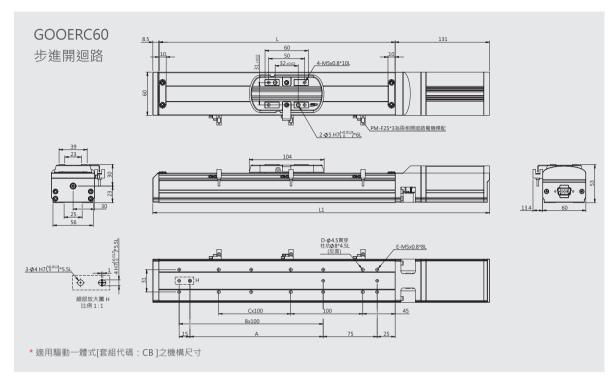


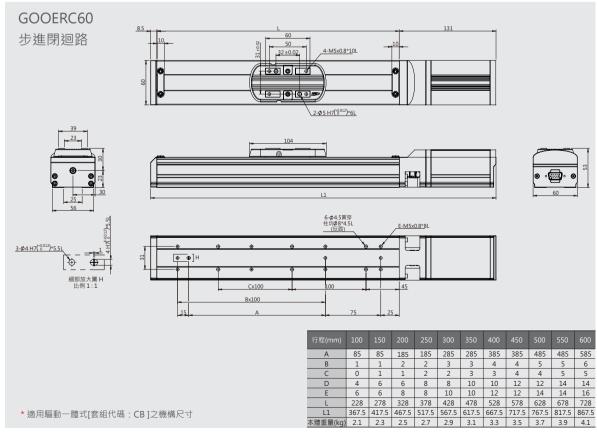


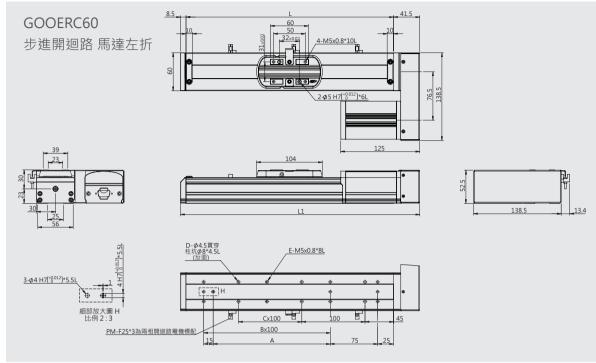


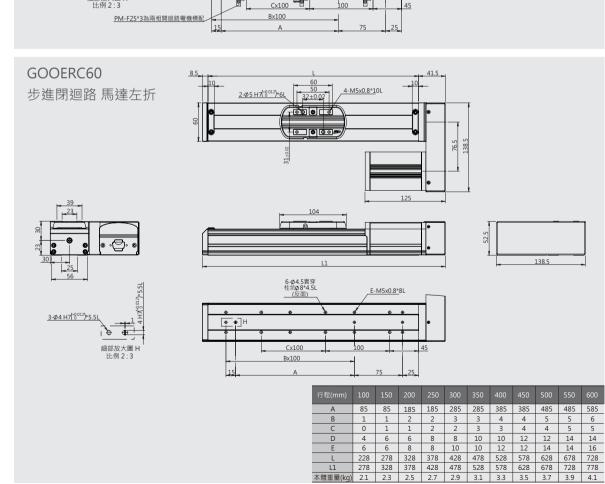


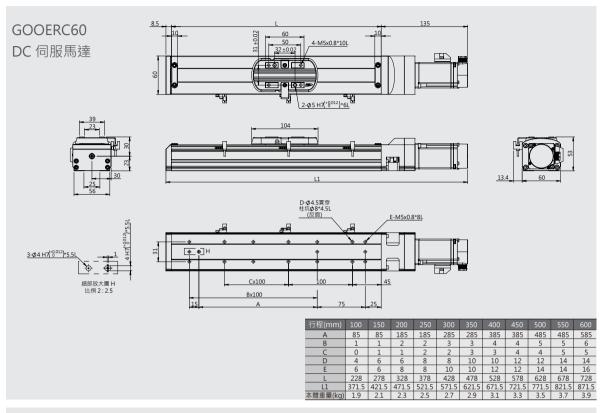
GOOERC 規格表

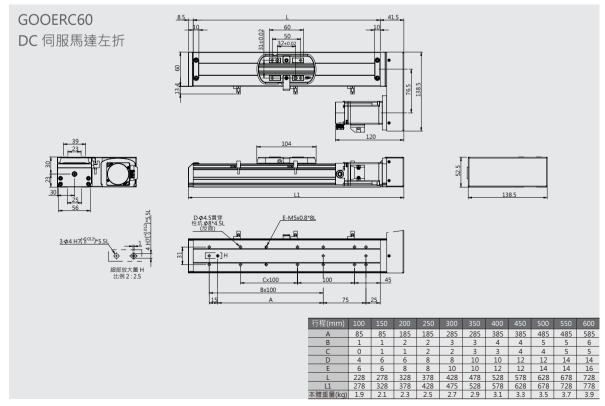


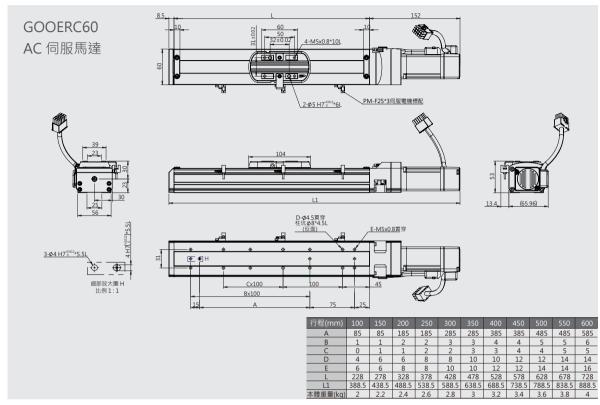


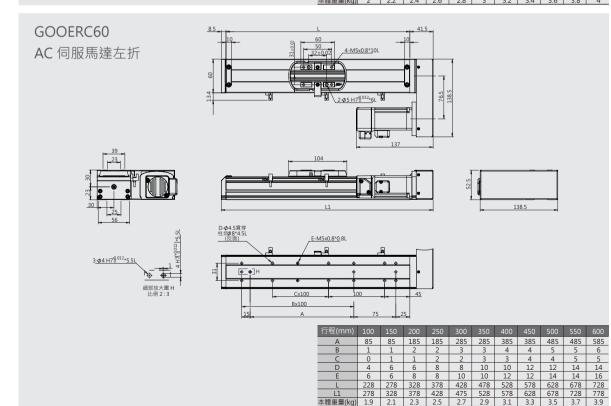




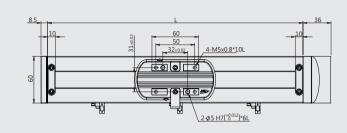






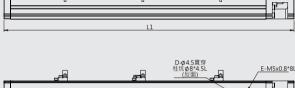


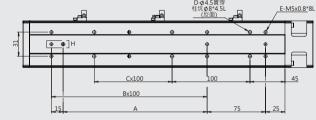
GOOERC60 無配置









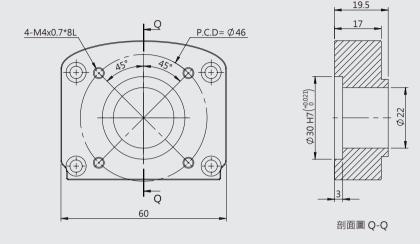


行程(mm)											
Α	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585
В	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6
С	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5
D	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16
L	228	278	328	378	428	478	528	578	628	678	728
L1	272.5	322.5	372.5	422.5	472.5	522.5	572.5	622.5	672.5	722.5	772.5
本體重量(kg)	1.4	1.6	1.8	2	2.2	2.4	2.6	2.8	3	3.2	3.4

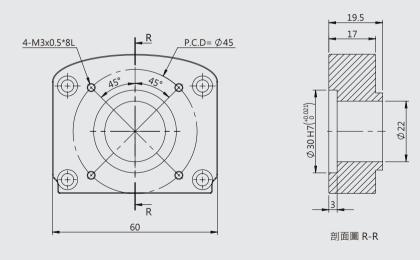
GOOERC 尺寸圖

GOOERC60

伺服馬達安裝板

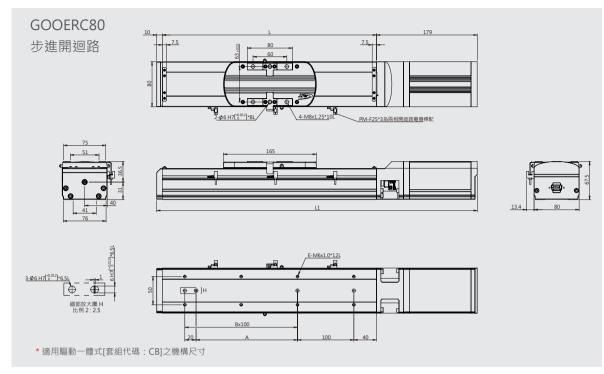


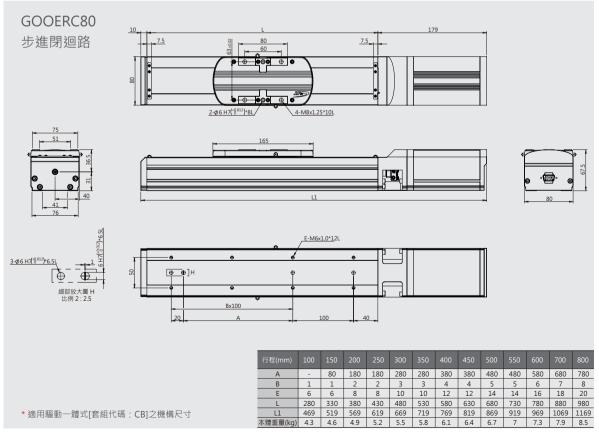
GOOYII、台達、三菱、安川 50 / 100W

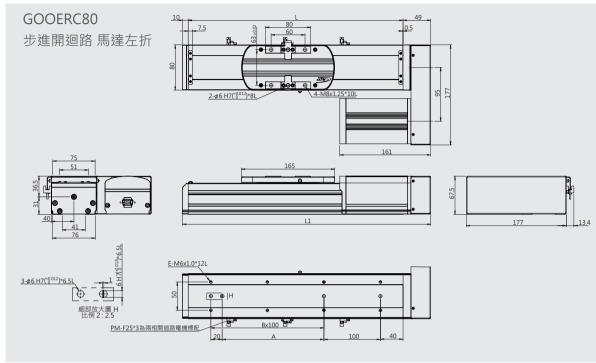


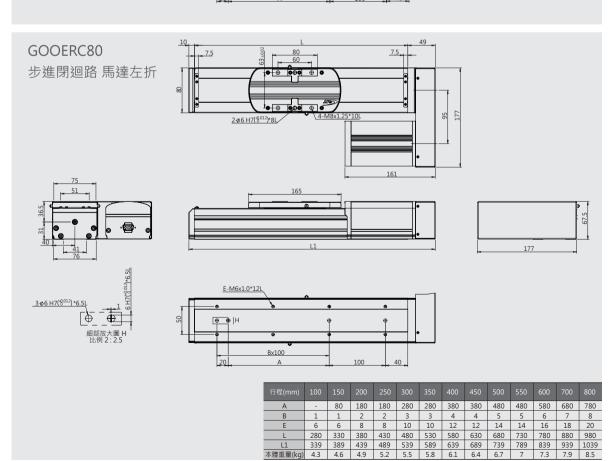
松下 50 / 100W

GOOERC 尺寸圖

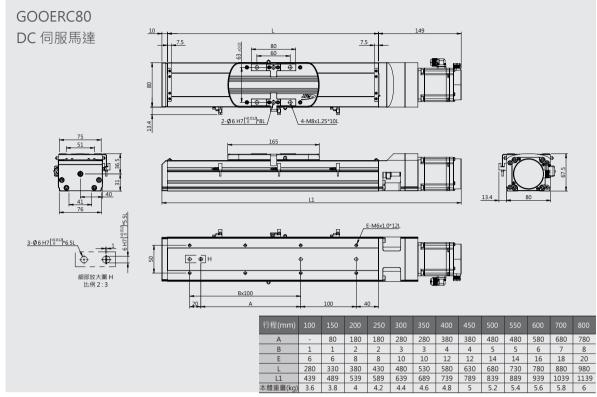


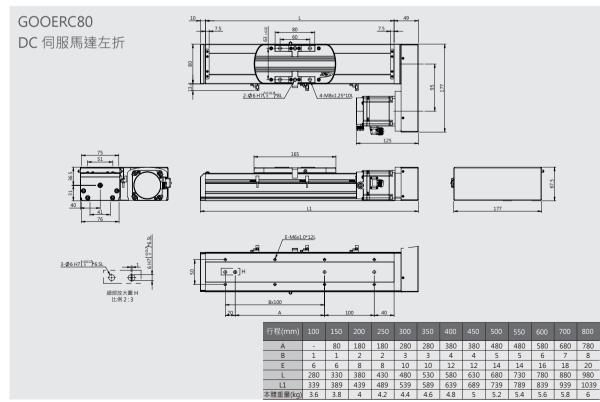


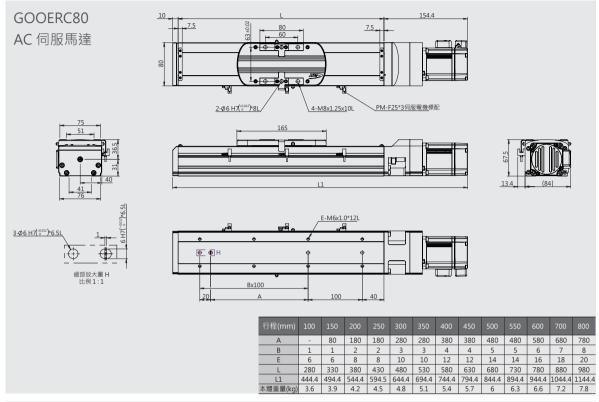


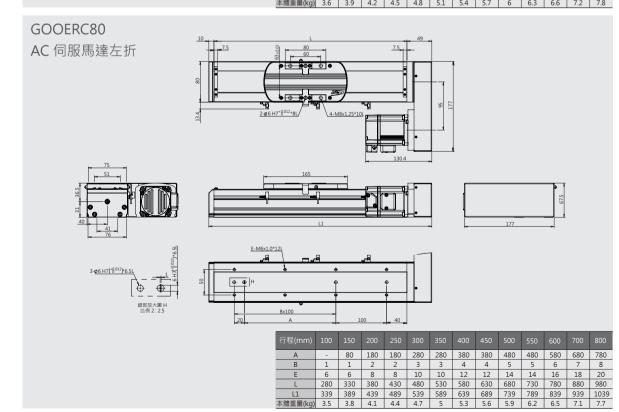


GOOERC 尺寸圖

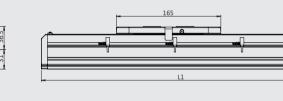


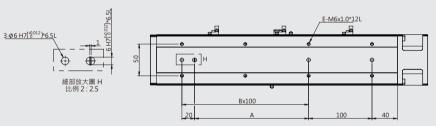






GOOERC80 無配置



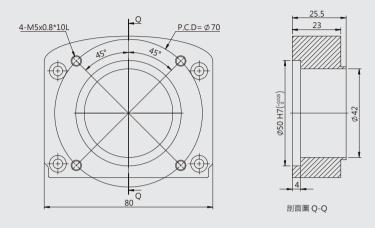


行程(mm)		150									600		800
Α	-	80	180	180	280	280	380	380	480	480	580	680	780
В	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	7	8
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	18	20
L	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	880	980
L1	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	938	1038
本體重量(kg)	3	3.3	3.6	3.9	4.2	4.5	4.8	5.1	5.4	5.7	6	6.6	7.2

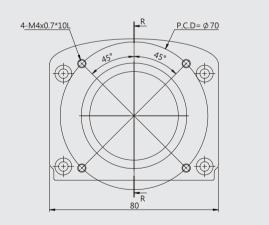
GOOERC 尺寸圖

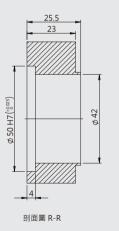
GOOERC80

伺服馬達安裝板

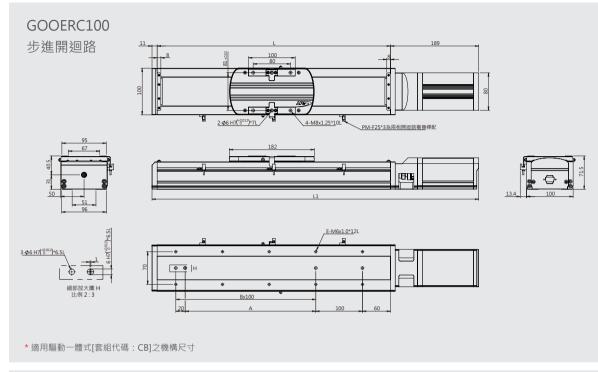


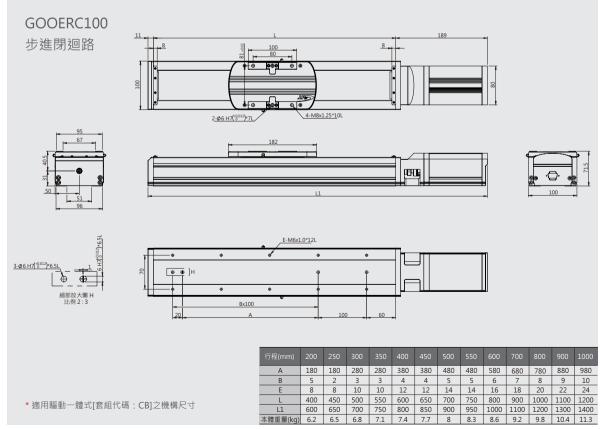
台達、三菱、安川 200 / 400W

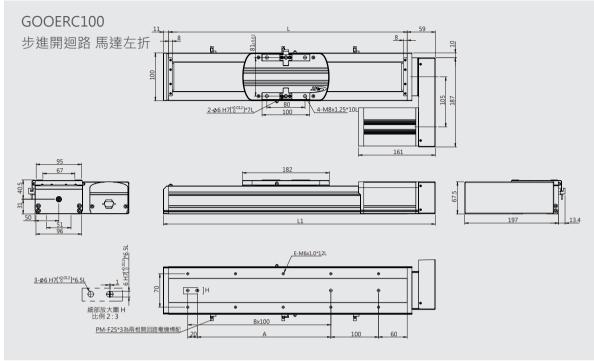


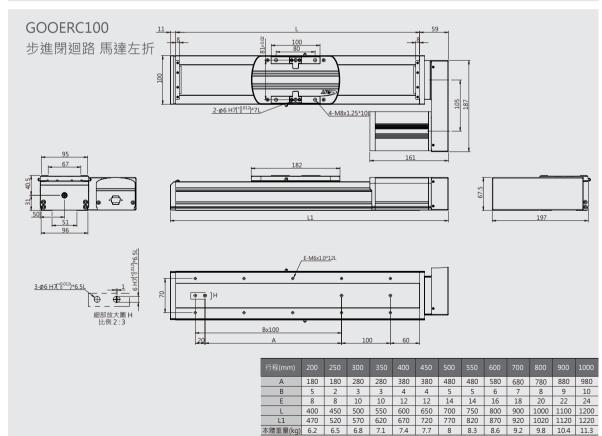


GOOYII、松下 200 / 400W

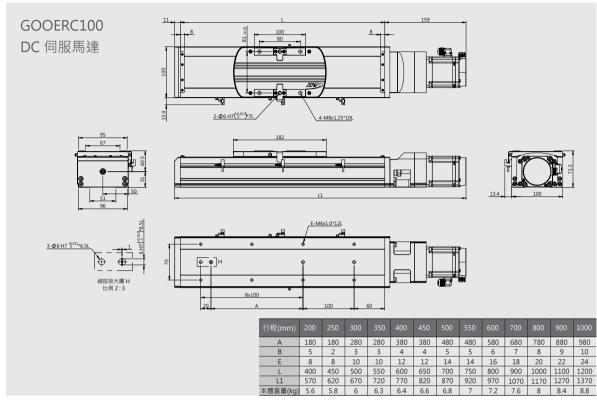


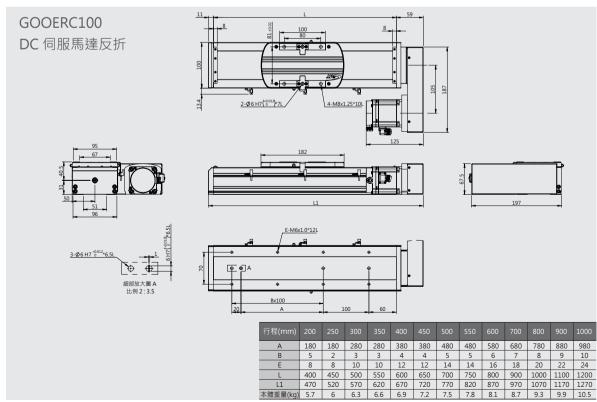


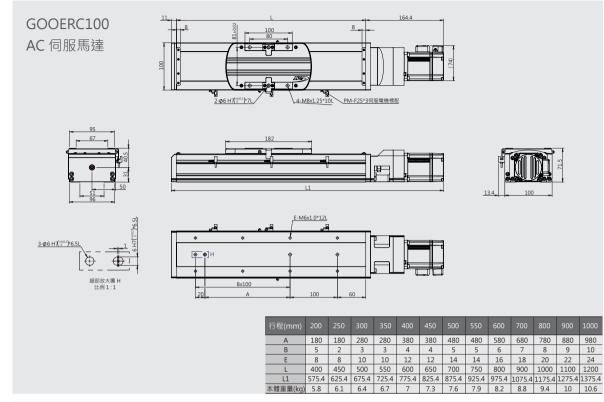


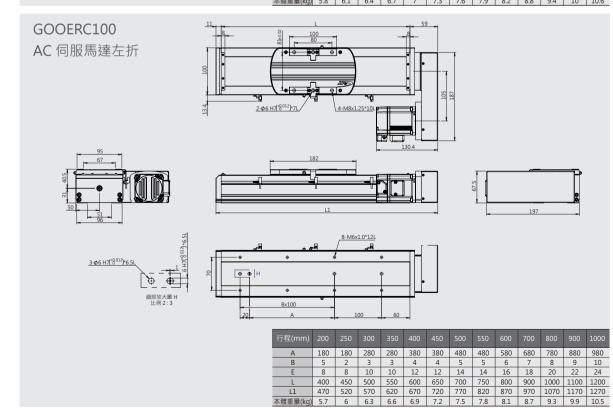


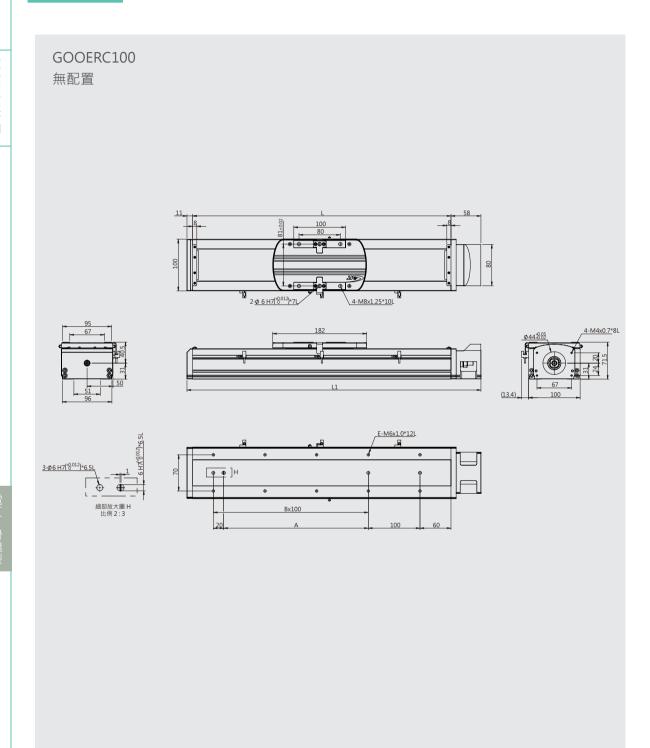
GOOERC 尺寸圖









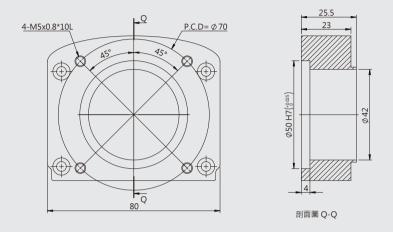


行程(mm)		250	300								800	900	1000
Α	180	180	280	280	380	380	480	480	580	680	780	880	980
В	5	2	3	3	4	4	5	5	6	7	8	9	10
E	8	8	10	10	12	12	14	14	16	18	20	22	24
L	400	450	500	550	600	650	700	750	800	900	1000	1100	1200
L1	469	519	569	619	669	719	769	819	869	969	1069	1169	1269
本體重量(kg)	5.2	5.5	5.8	6.1	6.4	6.7	7	7.3	7.6	8.2	8.8	9.4	10

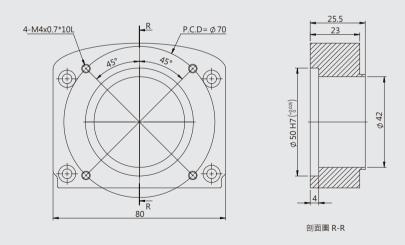
GOOERC 尺寸圖

GOOERC100

伺服馬達安裝板

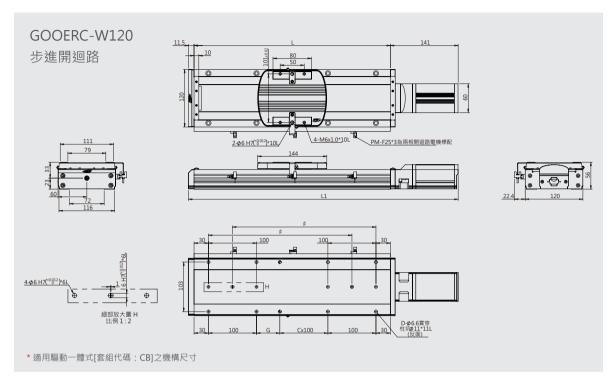


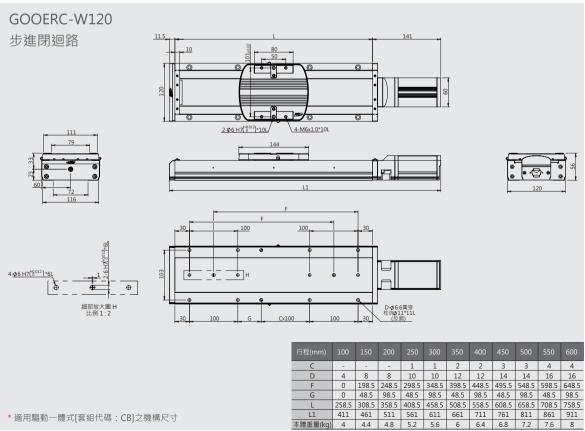
台達、三菱、安川 200 / 400W

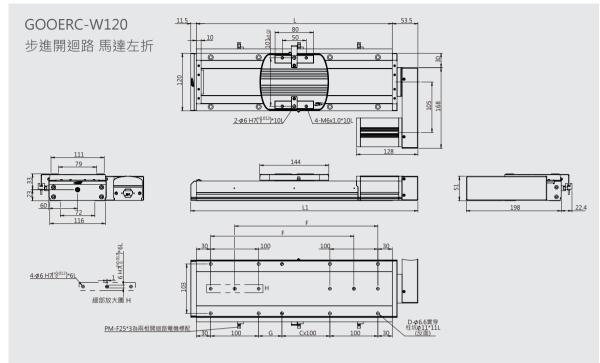


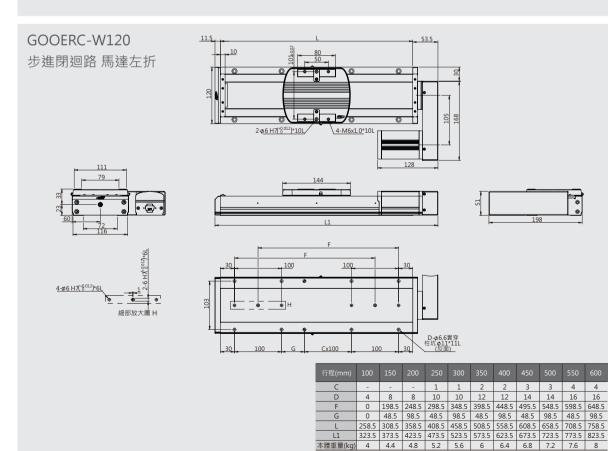
GOOYII、松下 200 / 400W

GOOERC 尺寸圖

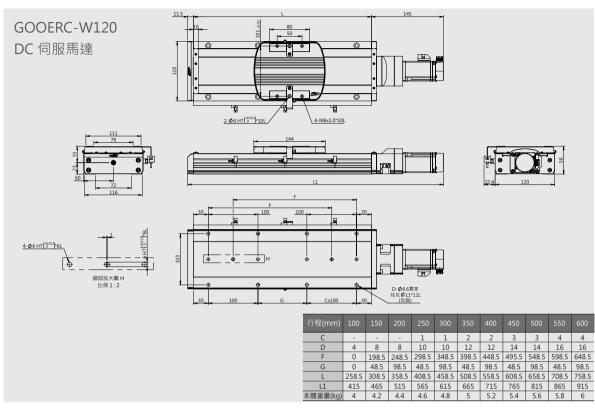


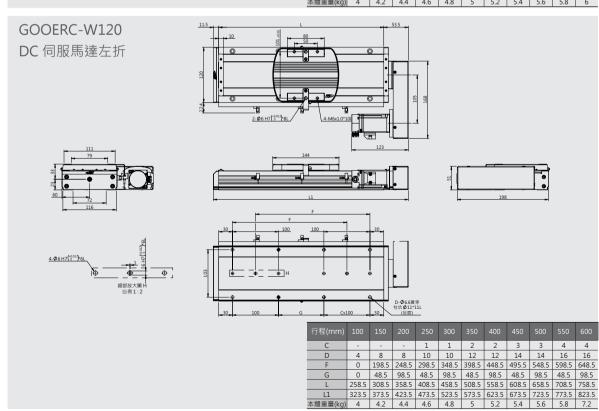


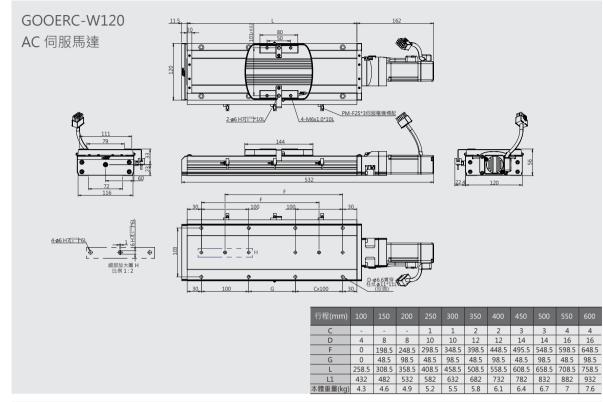


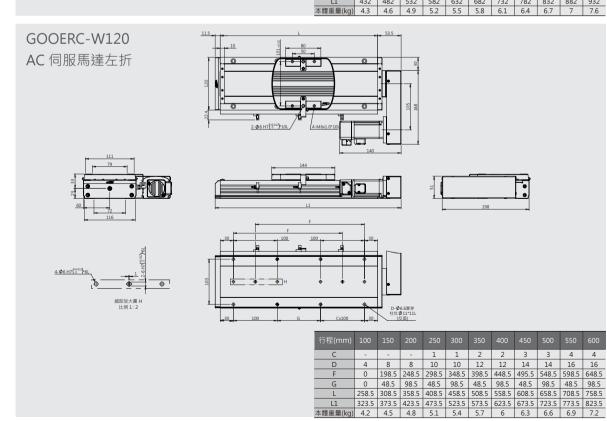


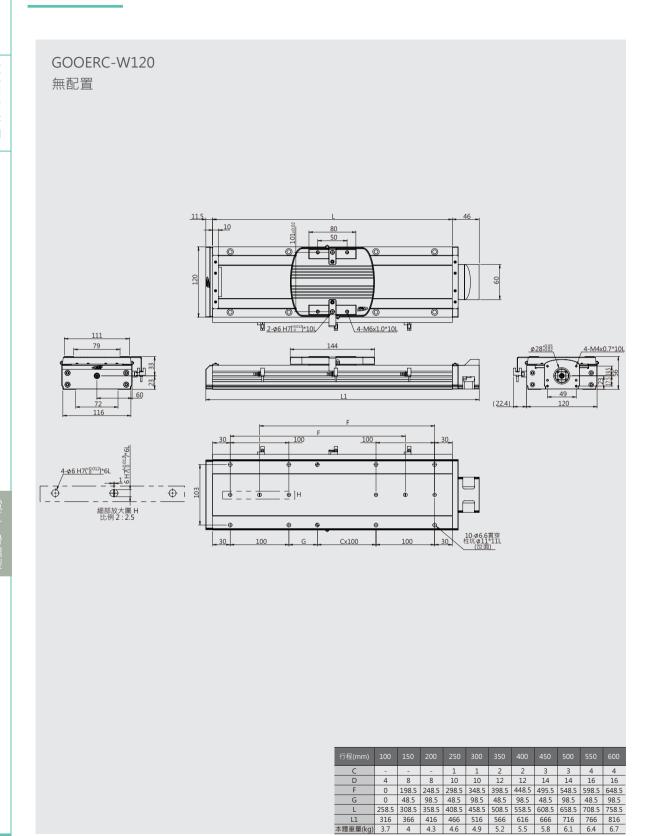
GOOERC 尺寸圖





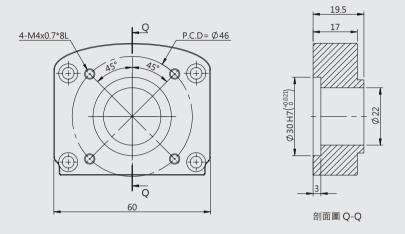




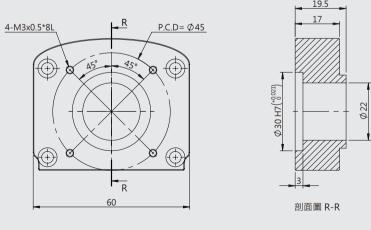


GOOERC 尺寸圖

GOOERC-W120 伺服馬達安裝板



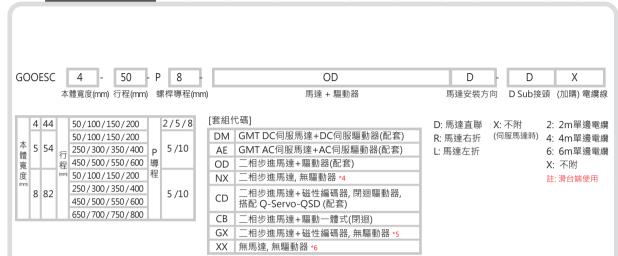
GOOYII、台達、三菱、安川 50 / 100W



松下 50 / 100W

GOOESC 型號說明

OESC Series



馬達驅動器套組表

			電源			控制方式	控	制模	式		編碼器	器回授	\/ €63 □	
驅動器名稱	外觀	軸數	電壓	脈波	I/C	通訊	位置	速度	扭力	點位	光學 編碼器	磁性 編碼器	光學尺 回授	頁碼
GSTO-D	and the same of th	1	DC24V	•	-	-	•	-	-	-	_	-	-	P.170
GSSC-QSD (直線滑台適用)	S GEE	16	DC24V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	-	•	•	-	P.178
驅動一體式 (驅動器已安裝在二相步 進馬達後方並加保護後蓋)		16	DC24V	_	_	RS485 Modbus RTU	•	•	-	-	-	•	-	P.195
GDCK-KM (DC 伺服驅動器)	Ser.	16	DC48V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	128	•	-	•	P.208
GACK-KE (AC 伺服驅動器)		32	AC220V	•	•	RS485 Modbus RTU	•	•	•	16	•	-	-	P.213

GOOESC 規格表



-		C /-	— по	- -	\rightarrow
DC	/Α	(1ā	51 EK	ぇ馬	窪

DC	_/AC	伺服馬	達						_		
	西	型 號			GOOESC	4	(GOOESC5	GOC	DESC8	
	7	፟ た體寬度 (mr	n)		44			54		82	
	行程	(每50mm) (mm)		50~200			50~600	50-	~800	
機		傳動方式			滾珠螺桿Ø8		ž	竞珠螺桿Ø10	滾珠蝜	累桿Ø12	
機械規格		導程 (mm)		2	5	8	5	10	5	10	
格		軌道型式					循環	式線性滾珠導引			
		滑台材質					本	體鋁合金/陽極			
		出線方向					l l	N:一般出線			
	最高	高速度 (mm/	'S) *2	100	250	400	250	500	250	500	
DC	反復	复定位精度 (r	mm)					± 0.005 *1			
精	□ ★1	推力 (N) ★²	50W	424	169	106	169	84	200W: 683	200W:341	
度	5人1	±/J (IN)	100W	848	339	212	339	169	20000.003	20077 . 341	
精度規格	7	水平荷重 (Kgf)		25	20	12	30	15	50	30	
ПЦ	垂直荷重 (Kgf)		f)	8	5	2	10	5	15	8	
	DC	DC 伺服馬達 50W				GDCSM-	D0BMD5		200W · GD	CSM-D02MD5	
DC	[]	DC 伺服馬達 [P.202] 10				GDCSM-	D01MD5		200W . GD	C31V1-D021V1D3	
電氣規格	DC 信	可服驅動器 P.208]	50W		GDCK-KM [GSV-DK0BMR-48DP] GDCK-KM [GSV-DK02						
氣 坦	[1	P.208]	100W		GI	OCK-KM [GSV-	-DK01MR-48DP]	GDCK-KIVI [G3	IV-DROZIVIN-40DF)	
格格	接頭	滑台側接	頭		製造商:TE	Connectivity	動力線:172159	9-1+170366-1(公端) 編	碼線: 172161-1+17036	5-1(公端)	
ТН	頭	傳輸線側扣	妾頭		製造商: KST	動力線: E1510	-RED(歐規端子)	製造商:JST 編碼線:P	HDR-12VS+SPHD-001T	-P0.5(母端)	
AC	最高	高速度 (mm/	's) *2	100	250	400	250	500	250	500	
	反復	夏定位精度 (r	mm)					± 0.005 *1			
精度規格	最	大推力 (N) *	2	853	341	213	241	170	683	341	
規格	7	K平荷重 (Kg	f)	25	20	12	30	15	50	30	
1百	3	垂直荷重 (Kg	f)	8	5	2	10	5	15	8	
AC		AC 伺服馬達[P.212]				100W : GSV	200W : GAG	CSM-A02LC4			
電	AC fi	司服驅動器[P	2.213]	GACK-KE01MB21CP GACK-KE02MB21CP							
電氣規格	接	滑台側接			製	造商: Tyco ele	ctronics 動力網	1:172167-1(公端) 編碼	線:172171-1(公端)		
格	頭	傳輸線側接頭			製	造商 : Tyco ele	ctronics 動力網	禄: 172159-1(母端) 編碼	線:172163-1(母端)		

- *1 反折系列的精度為±0.01mm。
 *2 上表最高速度、最高推力分別使用GOOYII DC與AC對應之伺服馬達·轉速3000 rpm測得。
- *3 若為無配置馬達時·上述最高速度與最高推力則不適用。 *4 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOYII二相步進馬達·無驅動器) 時·請參考 P.198 二相步進開迴組合建議方案選購。

GOOESC 規格表

GOOESC 規格表

一相閉迥路馬達

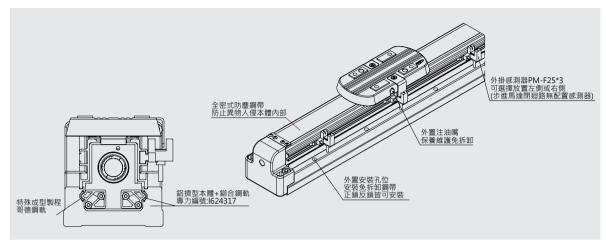
	ты	机延归河连										
		型號	(GOOESC	4	GOC	DESC5	GOC	DESC8			
		本體寬度 (mm)		44		!	54	:	32			
	行和	程(每50mm) (mm)		50~200		50-	~600	50-	~800			
機		傳動方式		滾珠螺桿Ø8	3	滾珠蝜	累桿Ø10	滾珠蛸	螺桿Ø12			
機械規格		導程 (mm)	2	5	8	5	10	5	10			
格		軌道型式				循環式線	性滾珠導引					
		滑台材質				本體鋁部	合金/陽極					
		出線方向				N : -	-般出線					
	最	高速度 (mm/s)*2	40	100	160	100	200	100	200			
精	反	復定位精度 (mm)				±	0.005 * 1					
精 度 規 格		最大推力 (N)*2	658	260	163 260		130	530	265			
格		水平荷重 (Kgf)	25	20	12	30	15	50	30			
		垂直荷重 (Kgf)	8	5	2	10	5	15	8			
電氣規格		驅動器 [P.178]	GSSC [=42] GSSC [=57] [GST-QSD42MR-24CP] [GESS-ST-56L-GM]									
規	接頭	滑台側接頭	15Pin公端連接器D-SUB									
格	頭	傳輸線側接頭				15Pin公端刻	連接器D-SUB					

二相開迴路馬達

型號			GOOESC4			GOC	DESC5	GOOESC8				
機械規格	本體寬度 (mm)		44				54	82				
	行程(每50mm) (mm)		50~200			50-	~600	50~800				
		傳動方式	滾珠螺桿Ø8			滾珠蚰	累桿Ø10	滾珠螺桿Ø12				
		導程 (mm) 2		5	8	5	5 10		10			
格		軌道型式	循環式線性滾珠導引									
		滑台材質	本體鋁合金/陽極									
		出線方向	N:一般出線									
	最高速度 (mm/s)		40	100	160	100	200	100	200			
精	反	復定位精度 (mm)	± 0.005 ^{*1}									
精度規格	最大推力 (N)		453	180	113	180	90	180	90			
格	水平荷重 (Kgf)		25	20	12	30	15	50	30			
	垂直荷重 (Kgf)		8	5	2	10	5	15	8			
電氣規格		驅動器 [P.170]	GSTO-D [=42 · P.126] CVD242B-K[P.174] [=57 · P.128]									
規	接頭	滑台側接頭				15Pin公端刻	重接器D-SUB					
恰	頭	傳輸線側接頭	15Pin公端連接器D-SUB									

- *1 反折系列的精度為±0.01mm。
 *2 若為無配置馬達時,上述最高速度與最高推力則不適用。
 *3 若需求煞車型式,請參考 P.164並洽業務協助選型。
 *4 馬達+驅動器套組代碼NX (GOOVII二相步進馬達・無驅動器) 時,請參考 P.198 二相步進開廻組合建議方案選購。
 *5 馬達+縣動器套組代碼KX (無同達,無驅動器) 時,請參考 P.199 二相或五相步進開廻組合建議方案選購。
 *6 馬達+驅動器套組代碼XX (無馬達,無驅動器) 時,請參考 P.199 二相或五相步進開廻組合建議方案選購。
 *7 需求光學編碼器之閉迴系統,請參考 P.162 二相步進閉迴組合建議方案選購。
 *8 若需求HRS接頭,請參考 P.169 選購轉換線,若為閉迴路使用HRS轉換線,請洽詢業務。
 *9 更多選購可參考P.199方案三套組代碼XX。

GOOESC 規格表



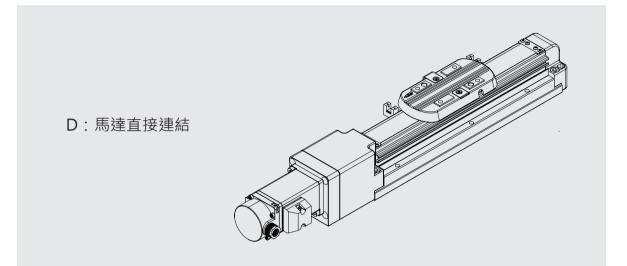


無配置馬達

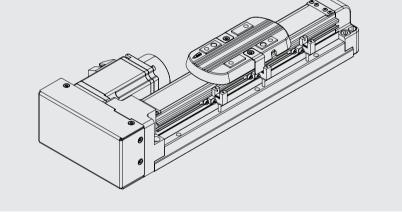
/ 型 號		GOOESC4			GOC	DESC5	GOOESC8					
	本體寬度 (mm)		44			54	82					
	行程(每50mm) (mm)		50~200		50-	~600	50~800					
機	傳動方式		滾珠螺桿Ø8	3	滾珠蚰	累桿Ø10	滾珠螺桿Ø12					
械規格	導程 (mm)	2	5	8	5	10	5	10				
格	軌道型式	循環式線性滾珠導引										
	滑台材質	本體鋁合金/陽極										
	出線方向	N:一般出線										
	最高速度 (mm/s)	N/A										
精	反復定位精度 (mm)	± 0.005										
精度規格	最大推力 (N)	N/A										
格	水平荷重 (Kgf)	25	20	12	30	15	50	30				
	垂直荷重 (Kgf)	8	5	2	10	5	15	8				

GOOESC 馬達安裝方向示意圖

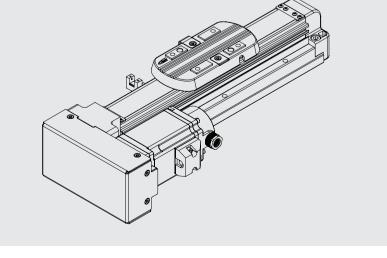
馬達安裝方向示意圖

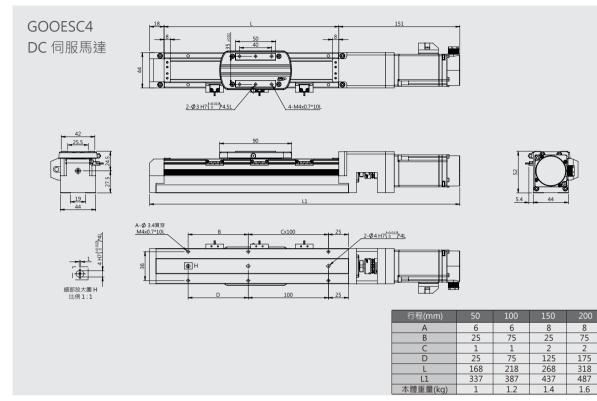


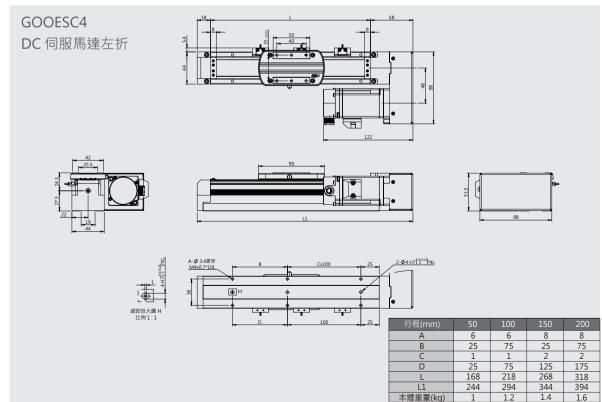
L:馬達左折

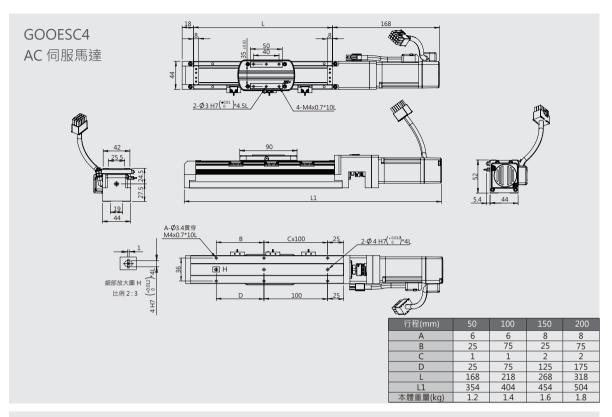


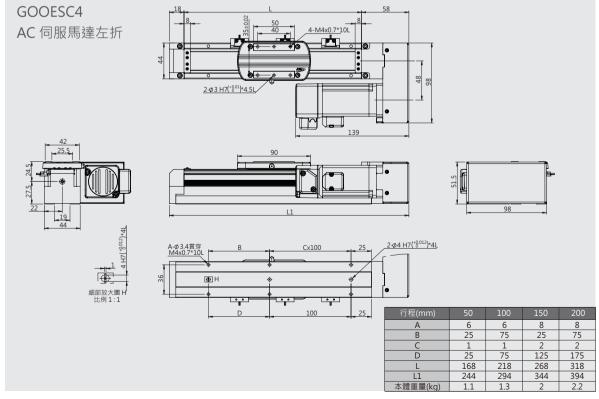
R:馬達右折

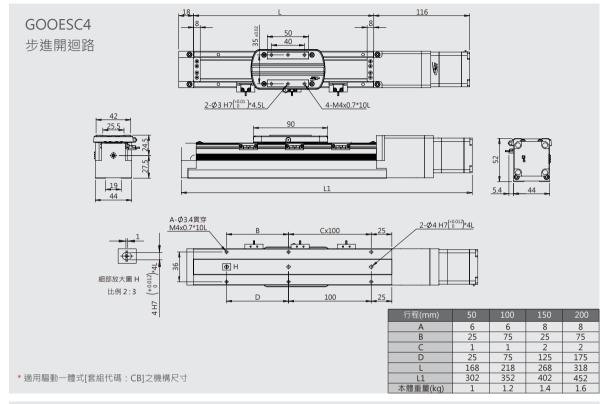


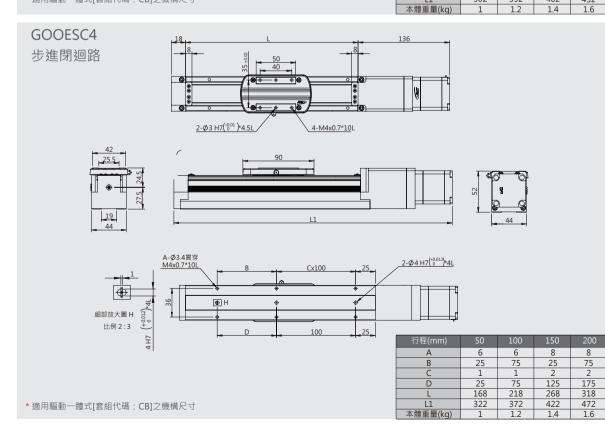


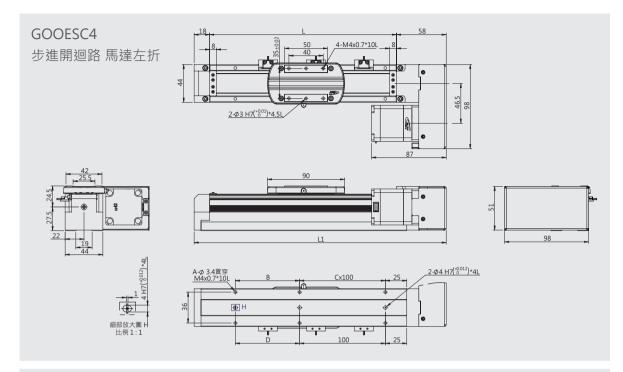


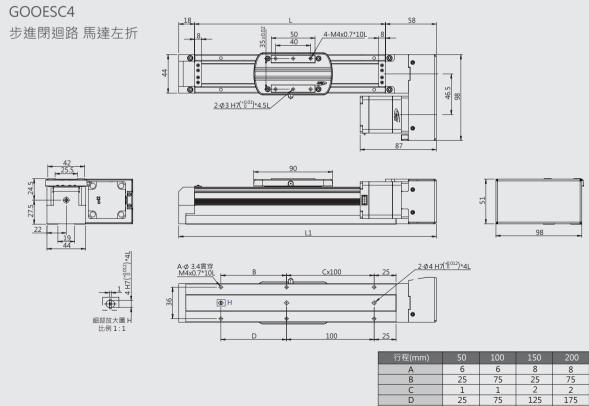


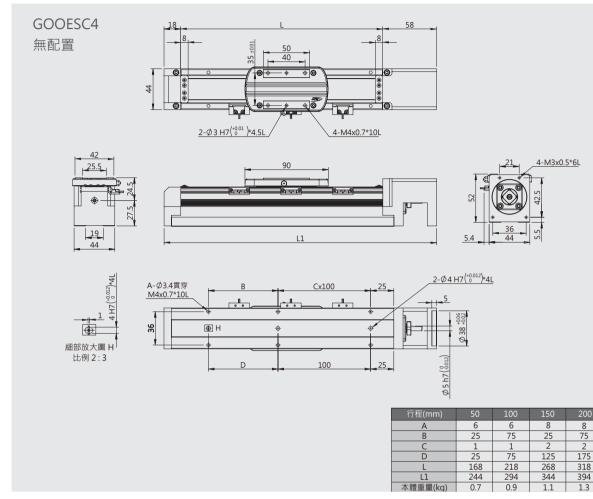


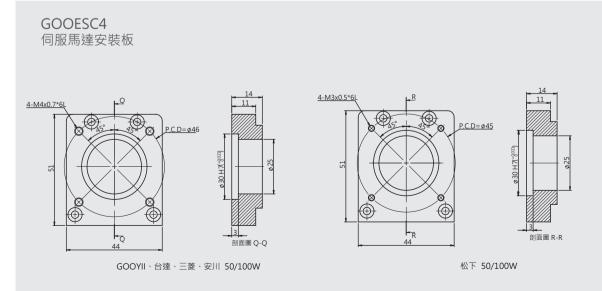




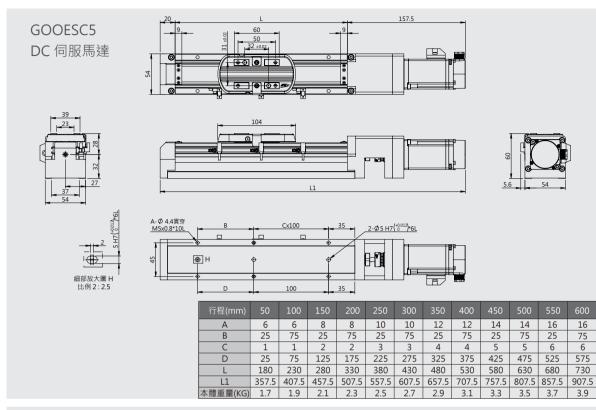


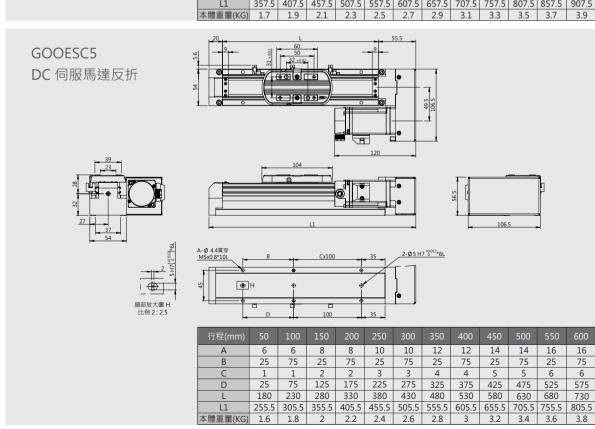


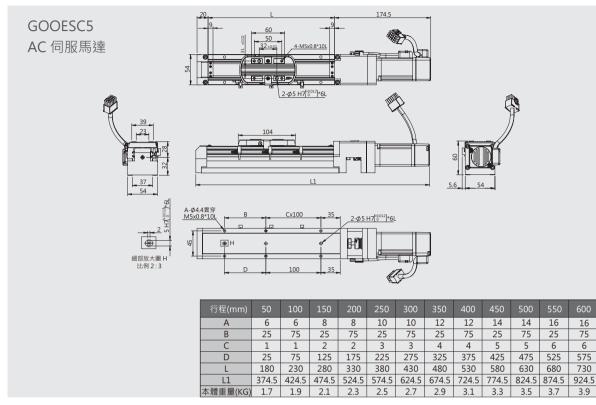


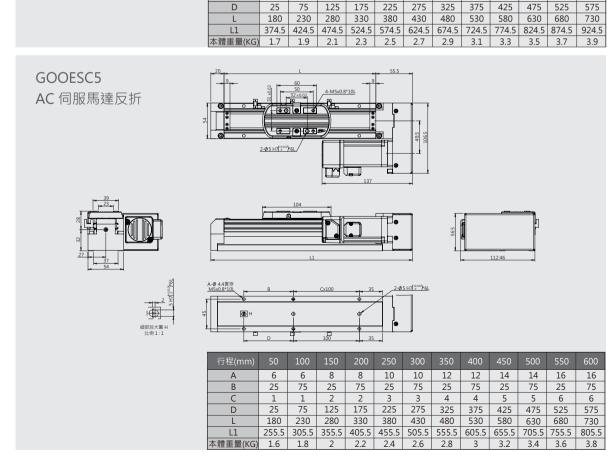


GOOESC 尺寸圖

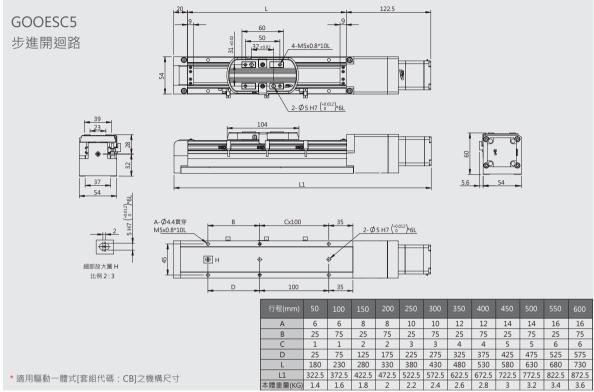


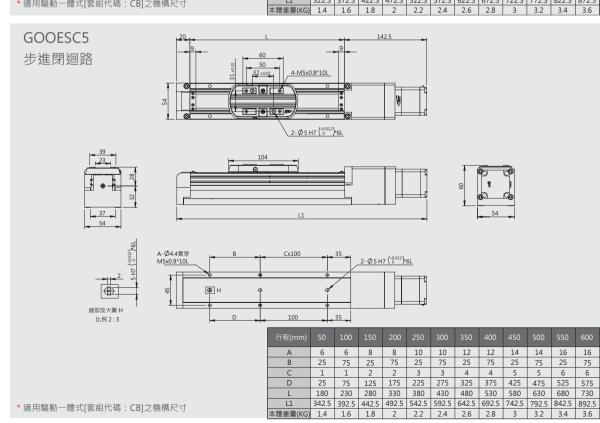




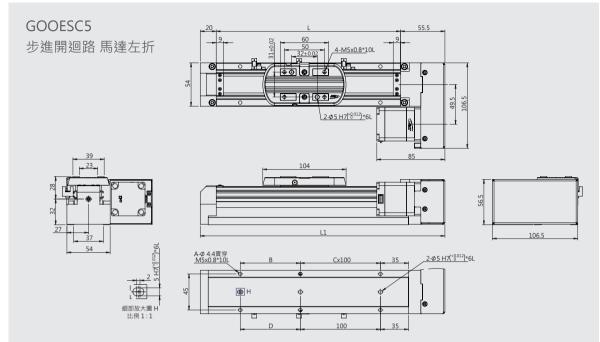


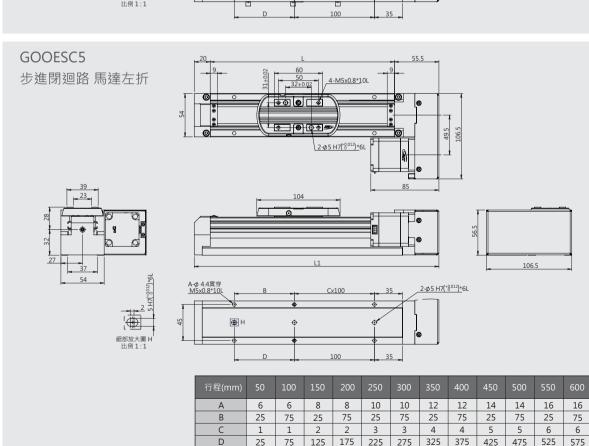
GOOESC 尺寸圖





GOOESC 尺寸圖





D

L1

25

75 | 125 | 175 | 225 | 275

180 230 280 330 380 430

425 475

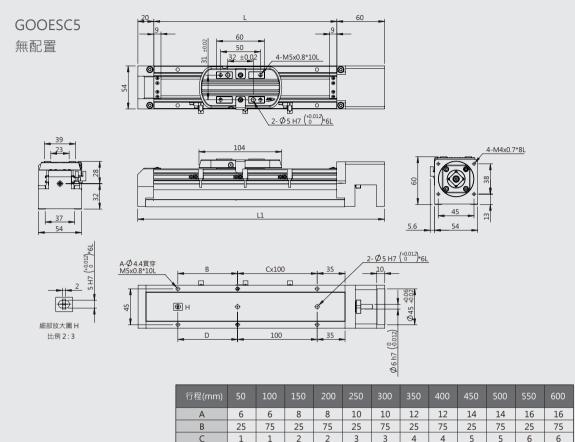
480 530 580 630

255.5 | 305.5 | 355.5 | 405.5 | 455.5 | 505.5 | 555.5 | 605.5 | 655.5 | 705.5 | 755.5 | 805.5

本體重量(KG) 1.6 1.8 2 2.2 2.4 2.6 2.8 2 3.2 3.4 3.6 3.8

525 575

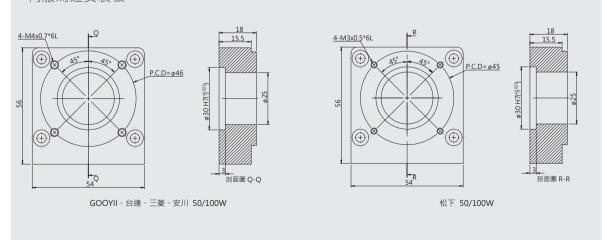
680 730

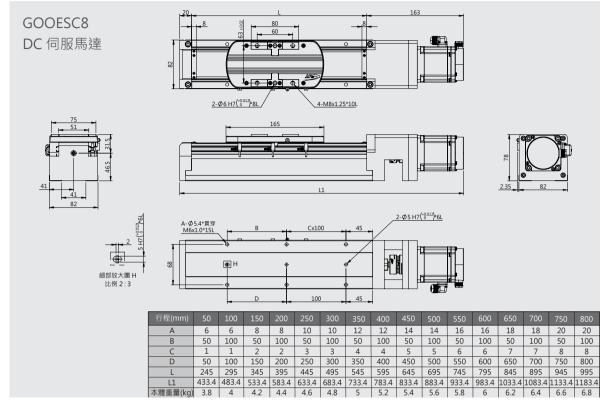


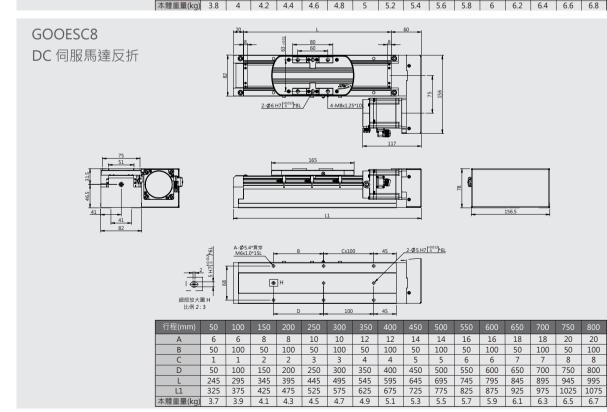
	行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
	Α	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16
	В	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75
	С	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6
	D	25	75	125	175	225	275	325	375	425	475	525	575
	L	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730
	L1	260	310	360	410	460	510	560	610	660	710	760	810
	本體重量(KG)	1.2	1.4	1.6	1.8	2	2.2	2.4	2.6	2.8	3	3.2	3.4

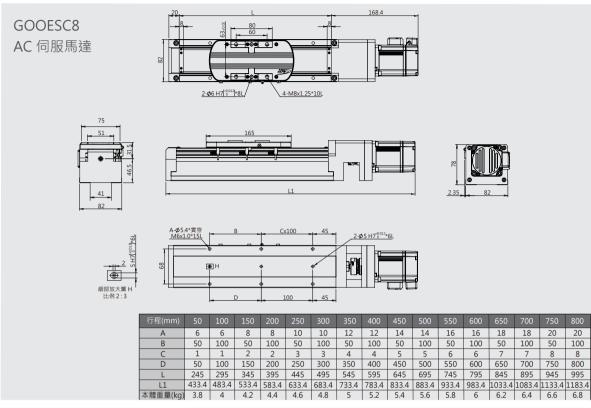
GOOESC5

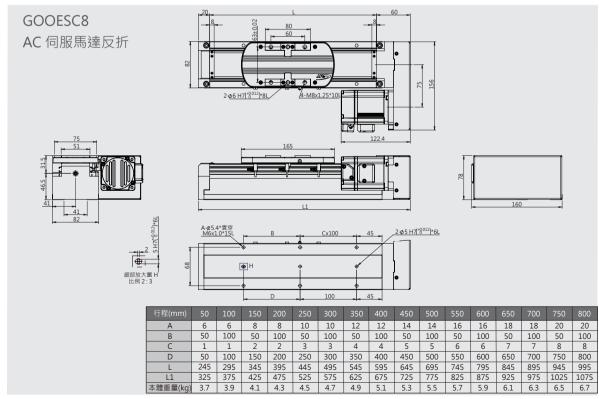
伺服馬達安裝板







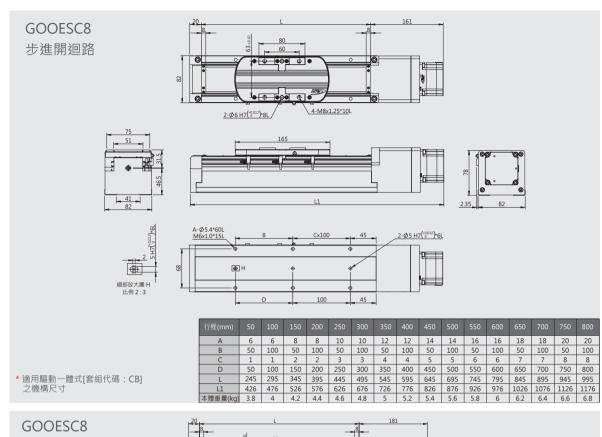


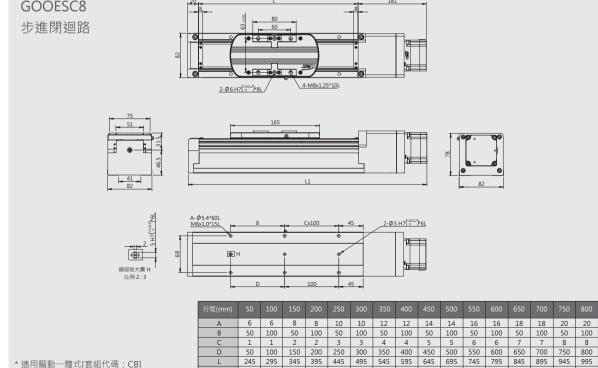


GOOESC 尺寸圖

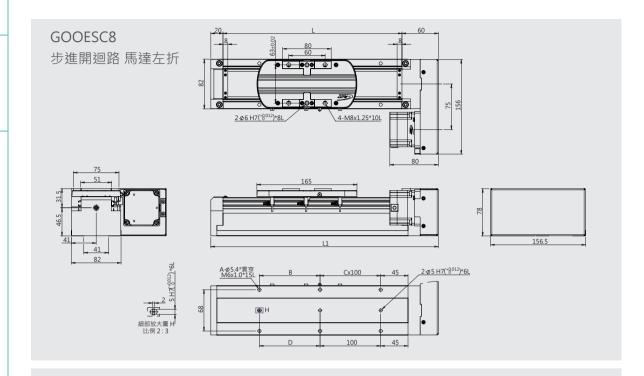
* 適用驅動一體式[套組代碼: CB]

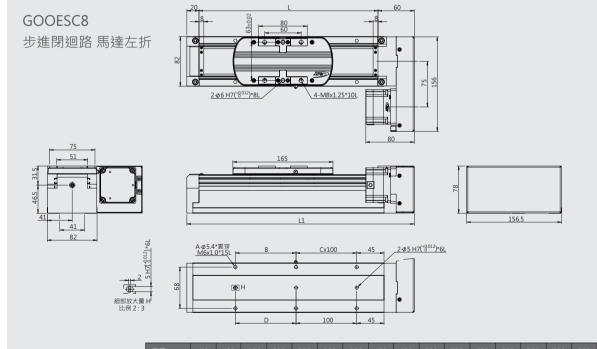
之機構尺寸





L1 446 496 546 596 646 696 746 796 846 896 946 996 1046 1096 1146 1196 本籍重量(kg) 3.8 4 4.2 4.4 4.6 4.8 5 5.2 5.4 5.6 5.8 6 6.2 6.4 6.6 6.8





6 6 8 8 10 10 12 12 14 14 16 16 18 18 20 20

 50
 100
 150
 200
 250
 300
 350
 400
 450
 500
 550
 600
 650
 700
 750
 800

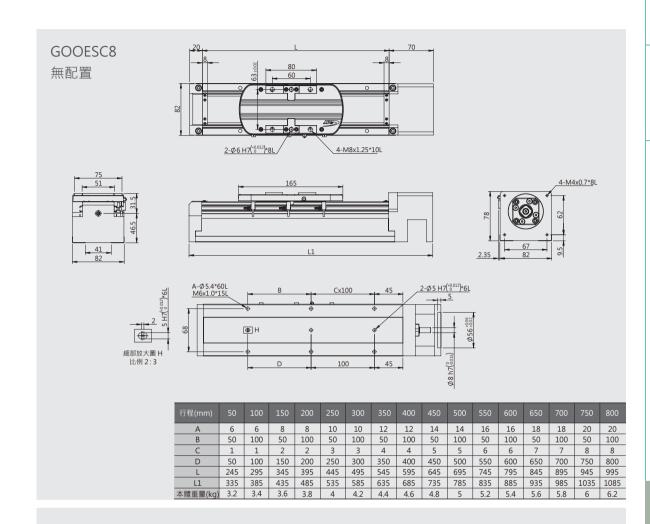
 245
 295
 345
 395
 445
 495
 545
 595
 645
 695
 745
 795
 845
 895
 945
 995

 325
 375
 4251
 475
 525
 575
 627
 675
 725
 775
 825
 875
 925
 975
 1025
 1075

 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50
 100
 50

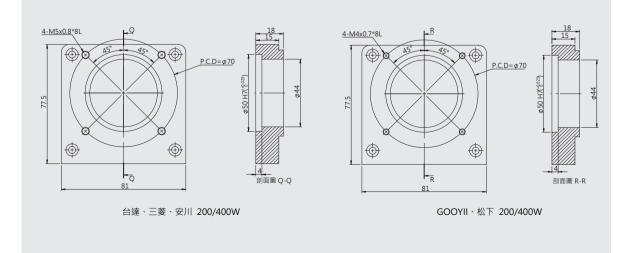
本體重量(kg) 3.7 3.9 4.1 4.3 4.5 4.7 4.9 5.1 5.3 5.5 5.7 5.9 6.1 6.3 6.5 6.7

GOOESC 尺寸圖





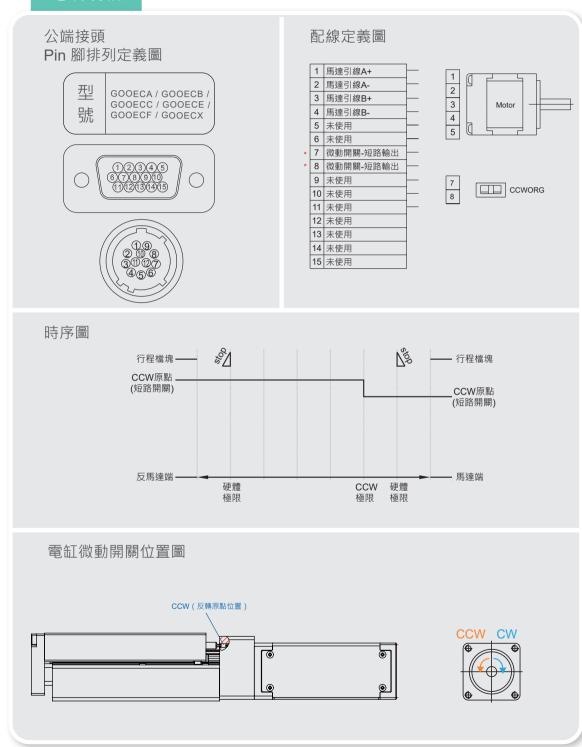
伺服馬達安裝板



GOOYii

電氣規格

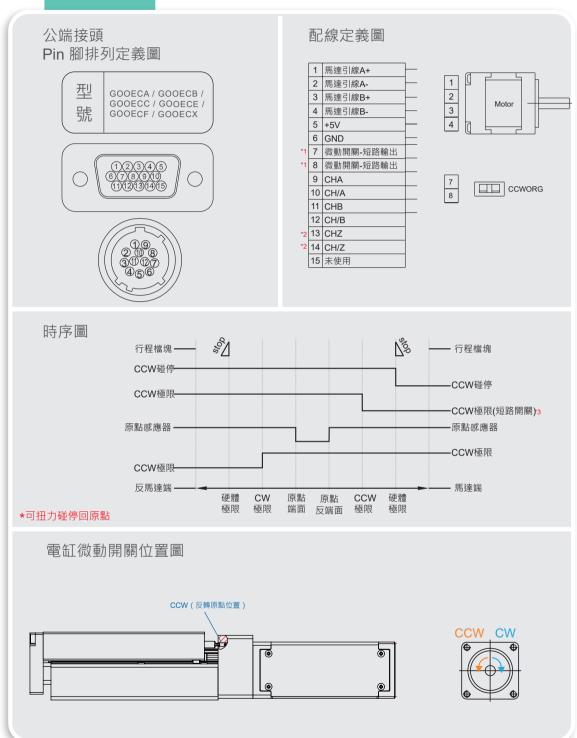
電氣規格



*GOOERC 、 GOOESC 、 GOOIRC 、 GOOIRO 等規格 · 第 7 、 8 腳位為空接 · 無訊號輸出 。

電氣規格

電氣規格



- *1 GOOERC 、 GOOESC 、 GOOIRC 、 GOOIRO 等規格 · 第 7 、 8 腳位為空接 · 無訊號輸出 。 *
- *2 若馬達搭配【磁性編碼器】時 · 第13、14腳位為空接 · 無訊號輸出。
- *3 若滑台為上述標準系列 · 可使用短路開關或碰停回原點 · 若為GOOERC GOOESC 等外掛SENSOR系列 · 則可使用外部SENSOR或碰停回原點 。

連接線與轉換線連接定義

單位:mm

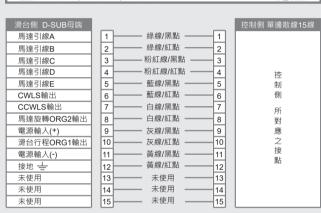
連接線與轉換線連接定義

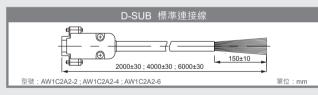
連接線與轉換線連接定義

• GOOYII 全系列電動滑台,在滑台側部分統一採用我公司設計之專用D-SUB、HRS接頭。

- 標準連接線為滑台對應所屬之接頭型式,線材包含單邊接頭,其長度2m為常備品。
- D-SUB-標準連接線、HRS-標準連接線,皆為選購配件(另售)。
- 當使用標準連接線時,請依所需功能將散線端未使用之線做絕緣處理。
- 連接線長度,若超過 6m 可能導致動作不正常。
- 連接線可彎曲之最小半徑為:線徑的5倍。

D-SUB 標準連接線 150±10 2000+30 - 4000+30 - 6000+30





蓮接線

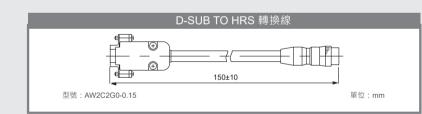


*GOOERC 、 GOOESC 等規格 · 第 7 、 8 腳位為空接 · 無訊號輸出 。

D-SUB TO HRS 轉換線 150±10

型號: AW2C2G0-0.15



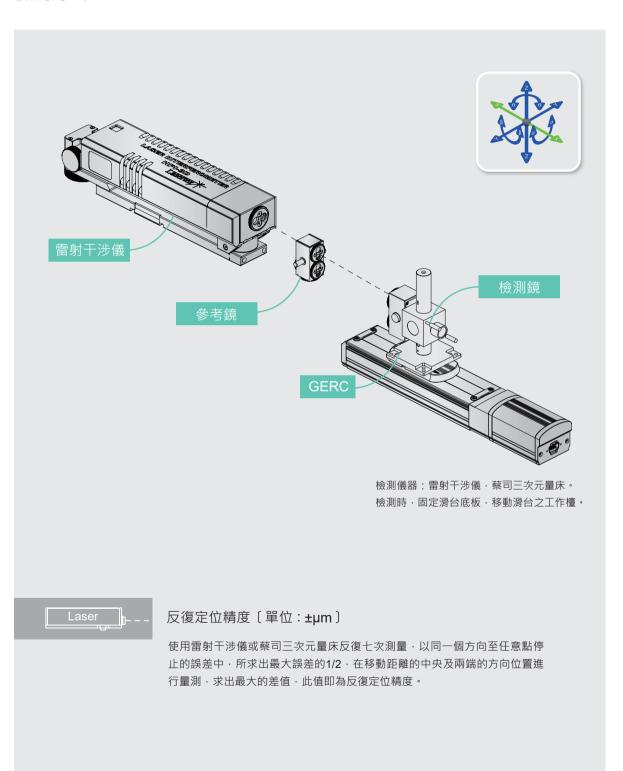


(磁編閉迴路



檢測方式

檢測方式



檢測方式

檢測方式

